

NET230N

DEA[®]
move as you like

IT

Quadro di comando programmabile

Istruzioni d'uso ed avvertenze

EN

Programmable control board

Operating instructions and warnings

FR

Armoire de commande programmable

Notice d'emploi et avertissements

DE

Programmierbare Steuereinheit

Bedienungsanleitung und Hinweise

ES

Cuadro de maniobra programable

Instrucciones de uso y advertencias

PT

Quadro de comando programável

Instruções para utilização e advertências

PL

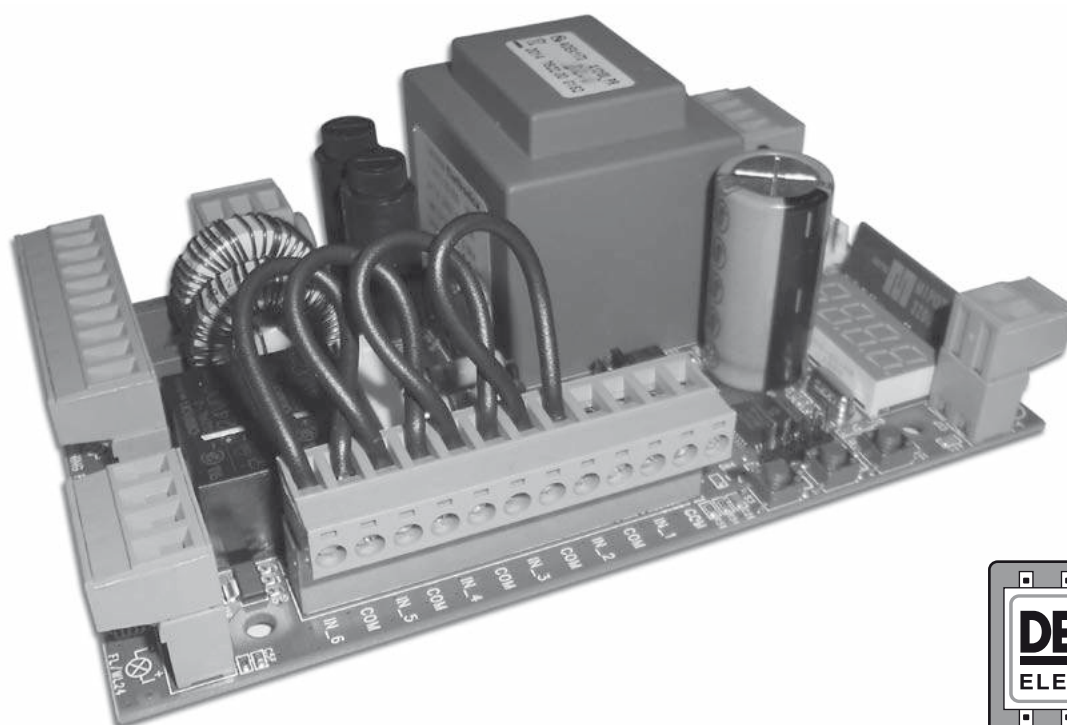
Uniwersalna centrala sterująca

Instrukcja montażu i użytkowania

RU

Программируемая панель управления

Инструкции и предупреждения



La Dichiarazione di Conformità può essere consultata sul sito
The Declaration of Conformity may be consulted by entering
La Déclaration de Conformité peut être vérifiée à l'adresse
Die Konformitätserklärung kann abgerufen werden auf der Homepage
La Declaracion de Conformidad puede ser consultada en la dirección de internet
A Declaração de Conformidade pode ser consultada em
Deklarację Zgodności można skonsultować wchodząc na stronę
Декларация о регистрации можно ознакомиться, введя

<http://www.deasystem.com>

Nome ed indirizzo della persona autorizzata a costituire la
Documentazione Tecnica pertinente:

DEA SYSTEM S.p.A.
Via Della Tecnica, 6
36013 PIOVENE ROCCHETTE (VI) - ITALY

LIEVORE TIZIANO
Amministratore



NET230N

Armoire de commande universel pour
moteurs 230V

Notice d'emploi et avertissements

INDEX

1	Récapitulatif des avertissements	65	6	Programmation Standard	76
2	Description du Produit	67	7	Programmation Avancée	80
3	Données Techniques	67	8	Messages affichés sur le Display	83
4	Configuration	68	9	Essai d'Installation	84
5	Branchements Électriques	69	10	Élimination du Produit	84

FR

1 RÉCAPITULATIF DES AVERTISSEMENTS

ATTENTION! IMPORTANTES INSTRUCTIONS DE SÉCURITÉ. LIRE ET SUIVRE ATTENTIVEMENT TOUTES LES MISES EN GARDE ET LES INSTRUCTIONS QUI ACCOMPAGNENT LE PRODUIT CAR UNE INSTALLATION ERRONÉE PEUT PROVOQUER DES DOMMAGES AUX PERSONNES, ANIMAUX OU CHOSES. LES MISES EN GARDE ET LES INSTRUCTIONS FOURNISSENT D'IMPORTANTES INDICATIONS AU SUJET DE LA SÉCURITÉ, L'INSTALLATION, L'UTILISATION ET LA MAINTENANCE. CONSERVER LES INSTRUCTIONS POUR LES JOINDRE AU DOSSIER TECHNIQUE ET POUR DE FUTURES CONSULTATIONS.

⚠ **ATTENTION** L'appareil peut être utilisé par des enfants de plus de 8 ans, les personnes possédant des capacités physiques, mentales ou sensorielles réduites, ou en général, par n'importe quelle personne sans expérience ou, quoi qu'il en soit, de l'expérience nécessaire, pourvu que ceci ait lieu sous surveillance ou bien si celles-ci ont reçu une bonne formation sur l'utilisation sécuritaire de l'appareil et sur la compréhension des risques qu'il comporte.

⚠ **ATTENTION** Ne pas permettre aux enfants de jouer avec l'appareil, les commandes fixes ou avec les radiocommandes de l'installation.

⚠ **ATTENTION** L'utilisation du produit dans des conditions anormales, non autorisées par le fabricant, peut entraîner des situations de danger ; respecter les conditions prévues sur cette notice d'utilisation.

⚠ **ATTENTION** **DEA** System vous rappelle que le choix, la position et l'installation de tous les dispositifs et les matériaux qui constituent l'ensemble complet de la fermeture, doivent être exécutés conformément aux Directives Européennes 2006/42/CE (Directive Machines) et ses modifications ultérieures, 2014/30/UE (compatibilité électromagnétique), 2014/35/UE et ses modifications ultérieures (appareils électriques à basse tension). Dans tous pays extracommunautaires, non seulement vous devez suivre les normes spécifiques en vigueur mais, pour atteindre un niveau de sûreté suffisant, on vous conseille d'observer aussi les prescriptions des Directives susmentionnées.

⚠ **ATTENTION** N'utiliser en aucun cas l'appareil en présence d'une atmosphère explosive ou dans des environnements qui peuvent être agressifs et endommager des parties du produit. Vérifier que les températures dans le lieu d'installation soient appropriées et respectent les températures déclarées sur l'étiquette du produit.

- ⚠ **ATTENTION** Quand on opère avec la commande à « action maintenue », s'assurer que personne ne se trouve dans la zone de manutention de l'automatisme.
- ⚠ **ATTENTION** Vérifier qu'en amont du réseau d'alimentation de l'installation, il y ait un interrupteur ou un disjoncteur magnétothermique omnipolaire qui permette la déconnexion complète dans les conditions de la catégorie de la surtension III.
- ⚠ **ATTENTION** Afin d'assurer une sécurité électrique, gardez toujours nettement séparés (minimum 4 mm en air ou 1 mm à travers l'isolation) le câble d'alimentation 230V des câbles à très basse tension de sécurité (alimentation des moteurs, commandes, électro-serrure, antenne, alimentation des circuits auxiliaires) éventuellement en les fixant à l'aide de pattes d'attache appropriées à proximité des bornes.
- ⚠ **ATTENTION** Si le câble d'alimentation est endommagé, il doit être remplacé par le constructeur ou par son service d'assistance technique ou, quoi qu'il en soit, par une personne possédant une qualification similaire, de manière à empêcher tous les risques.
- ⚠ **ATTENTION** Toute opération d'installation, de maintenance, de nettoyage ou de réparation de toute l'installation doit être exécutée exclusivement par du personnel qualifié. Opérez toujours quand l'alimentation est coupée, et conformez-vous rigoureusement à toutes les normes en matière d'installations électriques en vigueur dans le pays où cette automatisation doit être installée.
- Le nettoyage et la maintenance destinée à être effectués par l'utilisateur ne doivent pas être accomplis par des enfants sans surveillance.
- ⚠ **ATTENTION** L'utilisation de pièces de rechange non indiquées par **DEA** System et/ou un réassemblage incorrect peuvent être potentiellement dangereux pour les personnes, les animaux et les choses. De plus, cela peut provoquer des dysfonctionnements du produit. Par conséquent, utilisez toujours les pièces indiquées par **DEA** System et suivez les instructions données pour l'assemblage.
- ⚠ **ATTENTION** Le changement du réglage de la force au moment de la fermeture, peut mener à des situations dangereuses. Par conséquent, l'augmentation de la force au moment de la fermeture, doit être accomplie uniquement par le personnel qualifié. Après le réglage, le respect des valeurs des limites réglementaires doit être détecté à l'aide d'un outil pour mesurer les forces d'impact. La sensibilité de la détection des obstacles peut être adaptée graduellement au port (voir les instructions pour la programmation). Après chaque réglage manuel de la force, vérifier le fonctionnement du dispositif anti-écrasement. Une modification manuelle de la force peut être effectuée uniquement par un personnel qualifié en effectuant un test de mesure selon EN 12445. Une modification du réglage de la force doit être documentée dans le livret de la machine.
- ⚠ **ATTENTION** La conformité aux exigences de la norme EN12453 du dispositif de détection d'obstacles interne est garantie seulement si utilisé en conjonction avec des moteurs équipés d'encodeurs.
- ⚠ **ATTENTION** Tout dispositif de sécurité externe éventuellement utilisé afin de respecter les limites des forces d'impact doit être conformes à la norme EN12978.
- ♻ **ATTENTION** Conformément à la Directive 2012/19/EU sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (WEEE), ce produit électrique ne doit en aucun cas être mis au rebut sous forme de déchet municipal non trié. Veuillez vous débarrasser de ce produit en le renvoyant au point de ramassage local dans votre municipalité, à des fins de recyclage.

TOUT CE QUI N'EST PAS PRÉVU EXPRESSÉMENT DANS LE MANUEL D'INSTALLATION, EST INTERDIT. LE BON FONCTIONNEMENT DE L'OPÉRATEUR EST GARANTI UNIQUEMENT SI LES DONNÉES MENTIONNÉES SONT RESPECTÉES. LA FIRME NE RÉPOND PAS DES DOMMAGES CAUSÉS PAR LE NON-RESPECT DES INDICATIONS MENTIONNÉES DANS CE MANUEL. EN LAISSANT INALTÉRÉES LES CARACTÉRISTIQUES ESSENTIELLES DU PRODUIT, DEA SYSTEM SE RÉSERVE LE DROIT D'APPORTER À TOUT MOMENT LES MODIFICATIONS QU'ELLE RETIENT IMPORTANTES POUR AMÉLIORER SUR LE CARACTÈRE TECHNIQUE, DE CONSTRUCTION ET COMMERCIAL LE PRODUIT, SANS S'ENGAGER À METTRE À JOUR LA PRÉSENTE PUBLICATION.

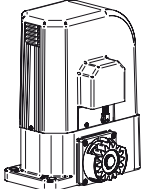
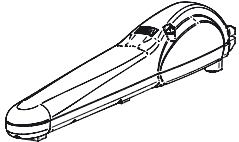
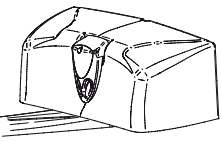
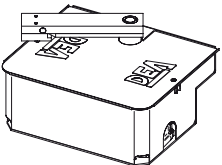
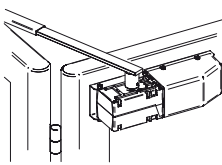
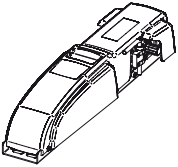
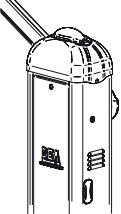
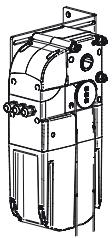
2 DESCRIPTION DU PRODUIT

NET230N est un armoire de commande universel pour automations **DEA System** à 1 ou 2 moteurs 230V avec ou sans codeur.

La caractéristique principale de cette platine est sa facilité de configuration des entrées et des sorties en fonction de chaque besoins assurant ainsi l'adaptabilité à tout type d'automatisation. En effet il suffit de programmer la configuration désirée pour l'automatisation utilisée pour trouver les paramètres de fonctionnement déjà programmés de manière optimale en excluant toutes les fonctions inutiles.

3 DONNÉES TECHNIQUES

	TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04
	LIVI 6NET LIVI 9NET GULLIVER REV	GHOST 100 / 200 LOOK - MAC - STING - OLI LIVI 500P LIVI 502 (R/EN) 550PL	LIVI 902 (R/EN/F)	PASS STOP	LATO 220
Tension alimentation (V)	230 V ~ ±10% (50/60 Hz)				
Fusible F2 (A)	5A				
Fusible F1 (A)	160mA				
Sorties moteurs 230V Puissance maximale distribuable (W)	2 x 500W (ou 1 x 600W)				
Sortie alimentation auxiliaires	24 V ~ (24V_AUX + 24V_ST = max 200mA)				
Sortie alimentation sécurité	24V ===				
Sortie "Warning"	230 V ~ max 150W				
Sortie electro-serrure	24V === max 5W ou max 1 art. 110 ou sortie 24V === max 5W configurable				
Sortie Clignotant 230V	230 V ~ max 40W				
Sortie Clignotant 24V	24 V === max 100mA (pour clignotant à led) art. LED24AI ou lampe témoin portail ouvert/lampe de courtoisie				
Température limite de fonctionnement (°C)	-20÷50 °C				
Fréquence récepteur radio	433,92 MHz				
Type de codage télécommandes	HCS fix-code - HCS rolling code - Dip-switch				
N° maximale de télécommandes gérées	100				

				
Livi 6NET - Livi 9NET REV - Gulliver	Look - Mac - Sting - Oli	Livi 500 (R/EN) Livi 502 (R/EN)	Ghost 100 - Ghost 200	Livi 550PL
			* Dans le cas où vous utilisez la platine avec des moteurs d'autres marques, sélectionner le paramètre "selection typologie de moteur" en choisissant le même type de moteur correspondant dans notre gamme	
Livi 902 (R/EN/F)	Pass - Stop	LATO 220		

4 CONFIGURATION DE L'ARMOIRE DE COMMANDE

L'armoire de commande universelle NET230N peut être utilisée pour gérer les types (TYPE) de fermetures suivants motorisés par DEA System: portails battants et coulissants, portes de garage et barrières.

Afin d'assurer une compatibilité maximale à chaque type (TYPE) de fermetures, la platine de commande prévoit une procédure initiale effectuée uniquement à la première mise en service, pour la configuration optimale des entrées, des sorties et des paramètres (voir schéma A). Une fois configurée, l'armoire fonctionnera en fonction du type (TYPE) de fermeture choisie. Après avoir effectué la configuration initiale il suffit d'exécuter la programmation standard sur laquelle vous opérez.

Tous les réglages initiaux restent en mémoire même en cas de coupure de courant (voir schéma B).

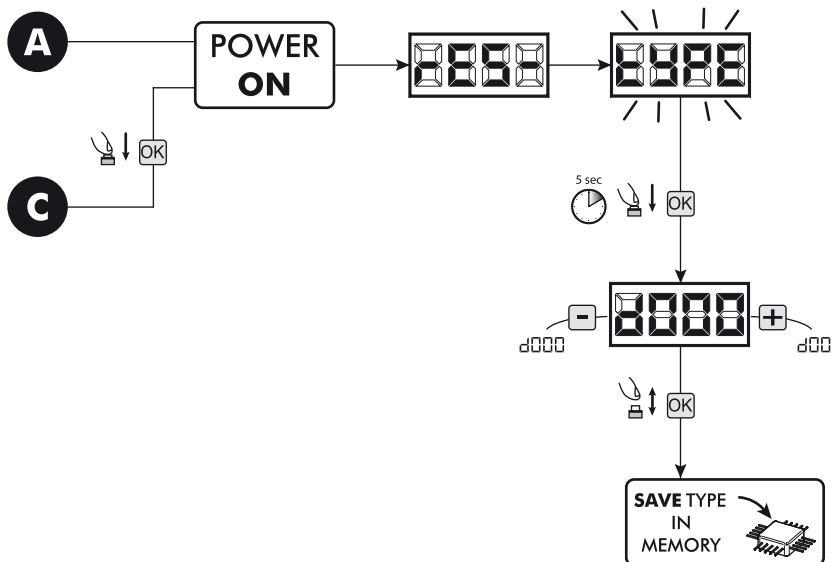
Le type (TYPE) de fermeture configuré peut être modifié, si nécessaire, en suivant le schéma C.

PREMIERE MISE EN SERVICE DE L'ARMOIRE DE COMMANDE

Configuration lors de la première mise en service de l'armoire de commande

A Pour le premier allumage, procédez comme il suit:

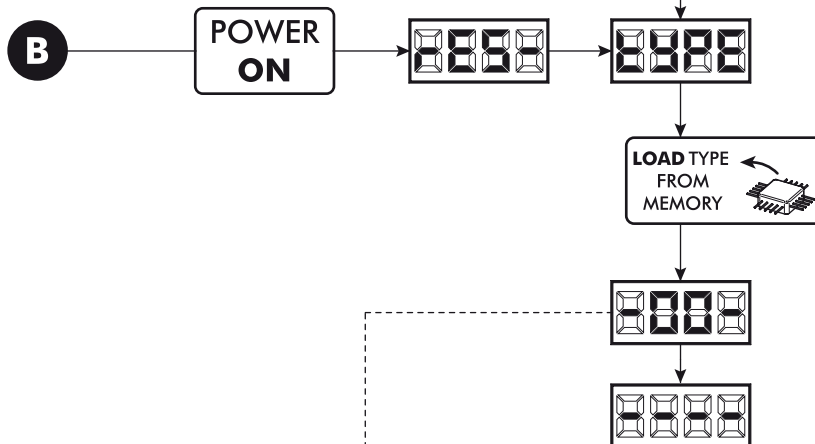
1. Alimentez la platine, l'écran affiche en séquence les écritures "RES-" et "TYPE", clignotant;
2. Appuyez sur le bouton et maintenez-le pendant 5 secondes jusqu'à ce que l'écran affiche dddd;
3. en agissant sur les touches et , sélectionnez la configuration désirée en fonction du type d'installation (par exemple, dddd2) et confirmez en appuyant sur le bouton ; À ce stade, la sélection sera stockée et rechargée à chaque fois dans le futur.
4. "TYPE", "-dd-" seront affichés sur l'écran suivis par le symbole de porte fermée "----".



Allumages ultérieurs

B Si vous avez déjà mémorisé une configuration, procédez comme il suit:

Alimentez la platine, l'écran affiche en séquence "RES-", "TYPE", "-dd-" suivis par le symbole de porte fermée "----".



Modifier la configuration existante

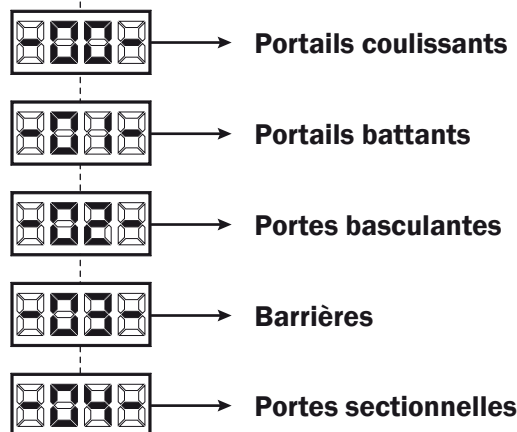
C Si vous avez déjà mémorisé une configuration et vous voulez la modifier, procédez comme il suit:

1. Maintenez enfoncé le bouton et alimentez la platine, l'écran affiche en séquence "RES-" et "TYPE" clignotant;
2. Appuyez sur le bouton et maintenez-le pendant 5 secondes jusqu'à ce que l'écran affiche dddd (la valeur change en correspondance à la configuration utilisée précédemment);
3. En agissant sur les touches et , sélectionnez la nouvelle configuration souhaitée en fonction du type d'installation (par exemple dddd2) et confirmez en appuyant sur le bouton .

⚠ L'arrêt de la procédure d'une modification de configuration avant la confirmation signifie le chargement de la configuration précédente, sans aucune modification.

⚠ Cependant, si la procédure est confirmée, la nouvelle configuration aura la priorité et sera rechargée à chaque fois dans le futur.

4. L'écran affichera "TYPE" et "-dd-" suivis par le symbole de porte fermée "----".



5 BRANCHEMENTS ÉLECTRIQUES

Exécutez les branchements électriques en suivant les indications de la table 1 et des schémas.

ATTENTION Pour une sécurité électrique adéquate, garder nettement séparés (**4 mm min dans l'air ou 1 mm à travers l'isolation supplémentaire**) les câbles à très basse tension de sécurité (commande, serrure électrique, antenne, alimentation des circuits auxiliaires) des câbles de courant 230V ~ en veillant à les placer à l'intérieur de passes-fils en plastique et à les fixer avec des pattes d'attache appropriées à proximité des barrettes à bornes.

ATTENTION Pour la connexion au réseau, utilisez un câble multipolaire ayant une section minimum 3x1,5 mm² et de se conformer aux réglementations en vigueur. Pour le raccordement des moteurs, utilisez une section minimale de 1,5 mm² et de se conformer aux réglementations en vigueur. A titre d'exemple, si le câble est à côté (en plein air), doit être au moins égal à H07RN-F, alors que si elle (dans un chemin de roulement), doit être au moins égal à H05VV-F.

ATTENTION Tous les fils devront être dénudés et dégainés à proximité des bornes. Tenir les fils légèrement plus longs de manière à éliminer par la suite l'éventuelle partie en excès.

ATTENTION Pour le branchement de l'encodeur à la platine électronique, utilisez exclusivement un câble d'acier dédié 3x0,22mm².

Table 1 "branchement aux borniers"

1-2		Entrée alimentation 230 V ~ ±10% (50/60 Hz)							
3-4-5			Sortie moteur 1 230 V ~ max 500W (max 600W si présents un seul moteur)						
6-7-8			Sortie moteur 2 230 V ~ max 500W (si présents)						
9-10			Sortie 230 V ~ max 150 W pour lampe témoin portail ouvert fixe (se P052=0) ou lampe de courtoisie (si P052>1)						
11-12			Sortie lampe clignotante 230 V ~ max 40W						
13-14			13 (-)	Sortie “boost” pour électro-serrure, max 1 x art.110 (si P062=0), sortie 24V === max 5W impulsive (si P062=1), pas-à-pas (si P062=2), sortie électro-frein de stationnement pour moteurs réversibles (si P062=3), sortie pour alimentation électro-serrure avec un relais externe (si P062=4), sortie pour alimentation électro-aimants pour barrières (si P062=5) ou sortie temporisée (si P062>5).					
			14 (+)						
15-16			FL 	Sortie 24V === max 100mA; En sélectionnant le jumper FL/WL, il est possible d’obtenir un clone (en 24V) de la sortie Flash230 (si FL sélectionné) ou d’une sortie Warning (si WL sélectionné).					
			WL 	Attention: La capacité de cette sortie permet seulement l’usage de lampes clignotantes à LED.					
			TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04	Lorsque l’installation nécessite de différentes télécommandes et / ou en complément au standard, vous pouvez configurer chaque entrée pour l’opération souhaitée. Référez-vous au chapitre “Programmation avancée”.	
			Si vous ne l'utilisez pas, court-circuitez-la						
17 - IN_6	Input 6	□14 (FCC 1)	□11 (STOP)	□□□ (NONE)	□□□ (NONE)	□14 (FCC 1)			
18 - Com		N.C.	N.C.	N.O.	N.O.	N.C.			
19 - IN_5	Input 5	□12 (FCA 1)	□□□ (PHOTO 2)	□□□ (NONE)	□□□ (NONE)	□12 (FCA 1)			
20 - Com		N.C.	N.C.	N.O.	N.O.	N.C.			
21 - IN_4	Input 4	□□□ (PHOTO 1)	□□□ (PHOTO 1)	□11 (STOP)	□□□ (NONE)	□11 (STOP)			
22 - Com		N.C.	N.C.	N.C.	N.O.	N.C.			
23 - IN_3	Input 3	□1□ (SAFETY)	□1□ (SAFETY)	□1□ (SAFETY)	□□□ (NONE)	□□□ (NONE)			
24 - Com		N.C.	N.C.	N.C.	N.O.	N.O.			
25 - IN_2	Input 2	□□2 (PED.)	□□2 (PED.)	□□□ (PHOTO 1)	□□□ (PHOTO 1)	□□□ (PHOTO 1)			
26 - Com		N.O.	N.O.	N.C.	N.C.	N.C.			
27 - IN_1	Input 1	□□1 (START)	□□1 (START)	□□1 (START)	□□1 (START)	□□1 (START)			
28 - Com		N.O.	N.O.	N.O.	N.O.	N.O.			
29		Entrée signal antenne radio							
30		Entrée masse antenne radio							
31-32			Sortie 24 V ~ alimentation auxiliaire						
33-34			33 (+)	Sortie 24 V === alimentation dispositifs de sécurité contrôlés					
			34 (-)						

(AUX + ST)

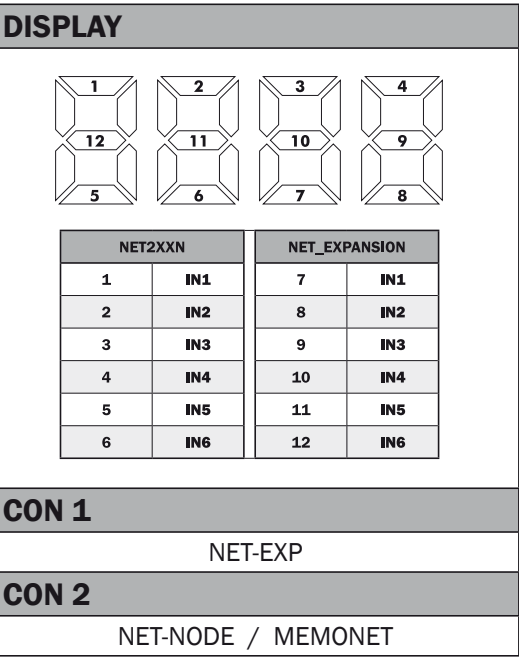
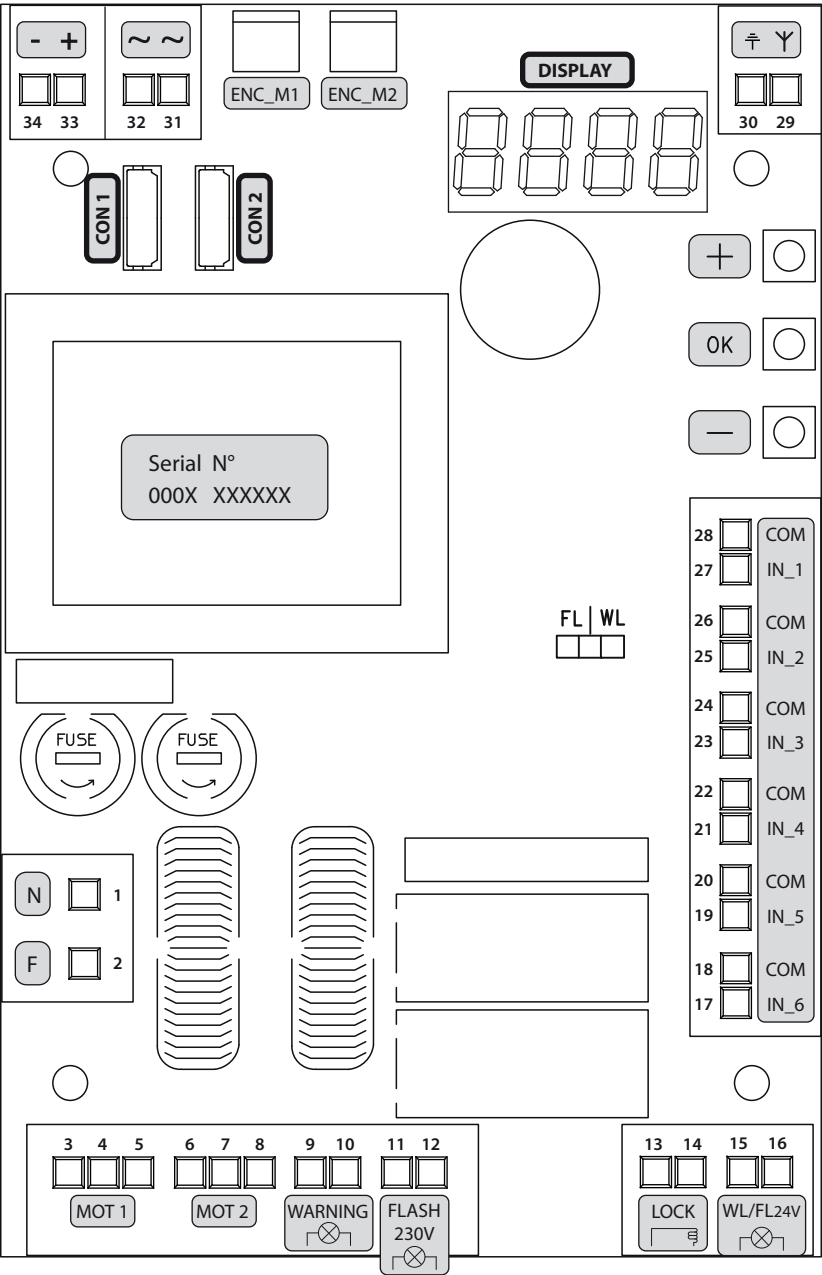
=

max 200mA

Lorsque l'installation nécessite de différentes télécommandes et / ou en complément au standard, vous pouvez configurer chaque entrée pour l'opération souhaitée.
Référez-vous au chapitre "Programmation avancée".

(AUX + ST)
=
max 200mA

Schéma de base NET230N



—	CÂBLAGES INTERNES PRÉDISPOSÉS PAR L'USINE
—	
■	CÂBLAGES EXTERNES PRÉDISPOSÉS PAR L'INSTALLATEUR



Schéma de branchement pour TYPE 01 (Battant)

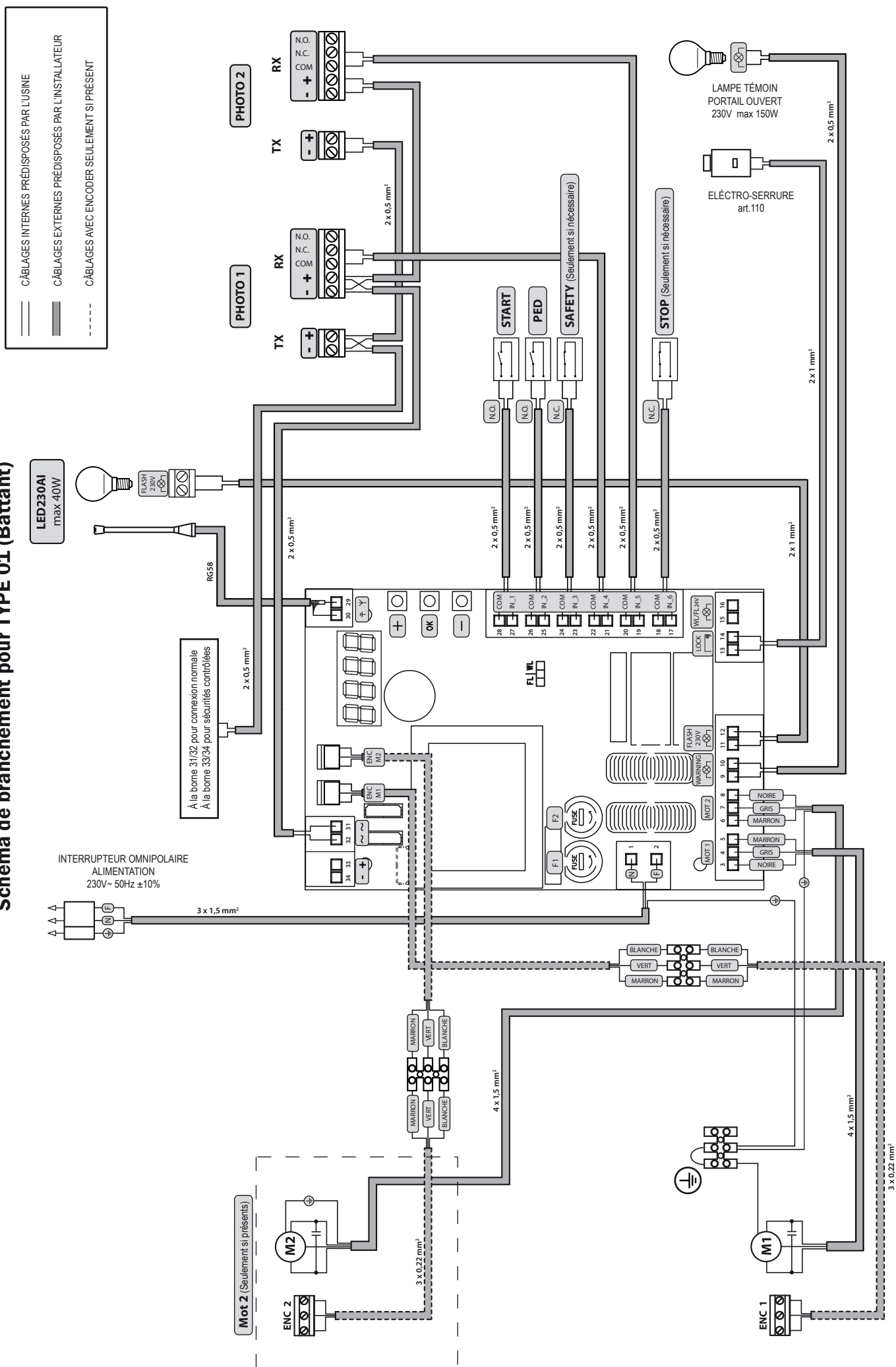


Schéma de branchement pour TYPE 02 (Basculante)

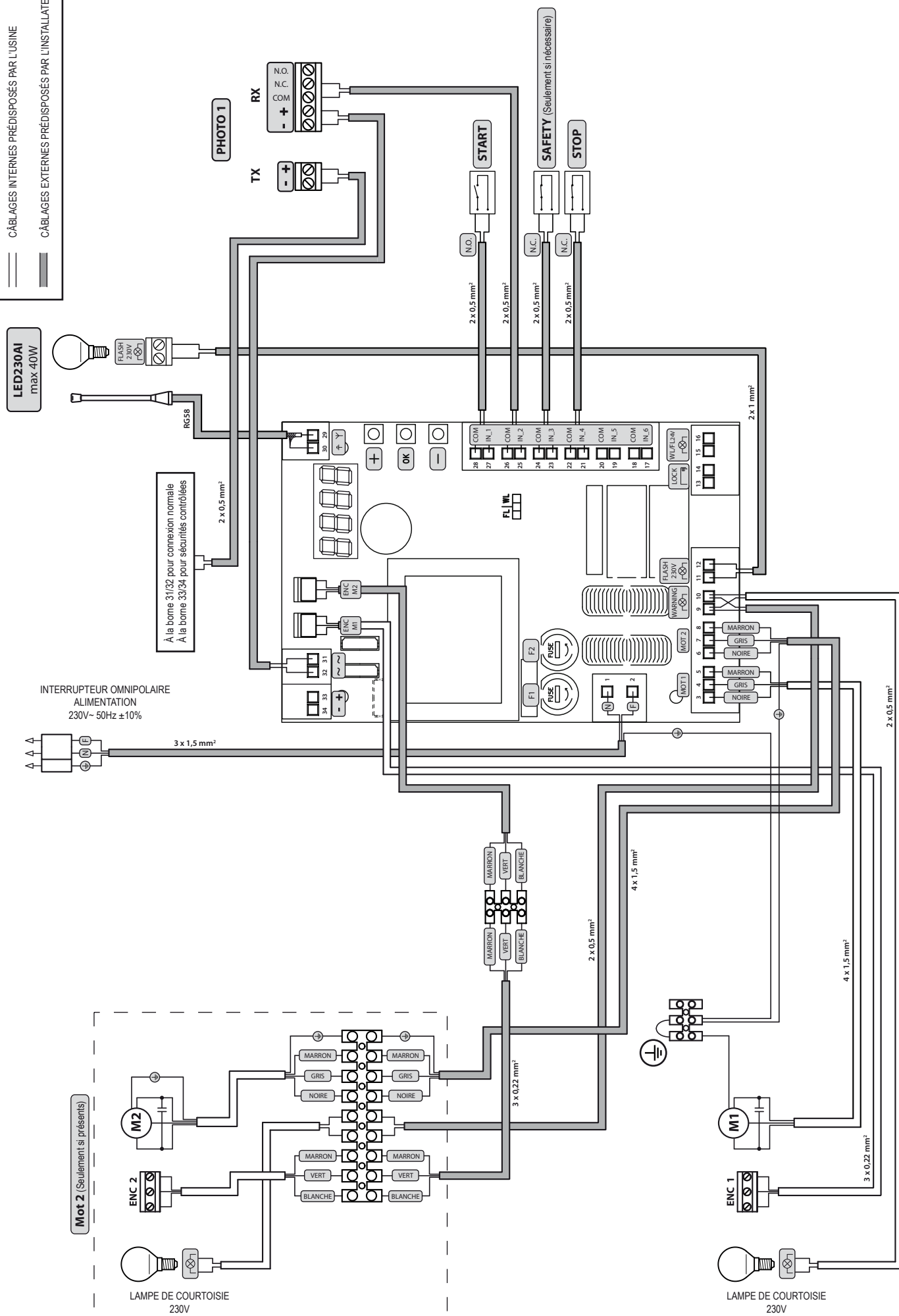
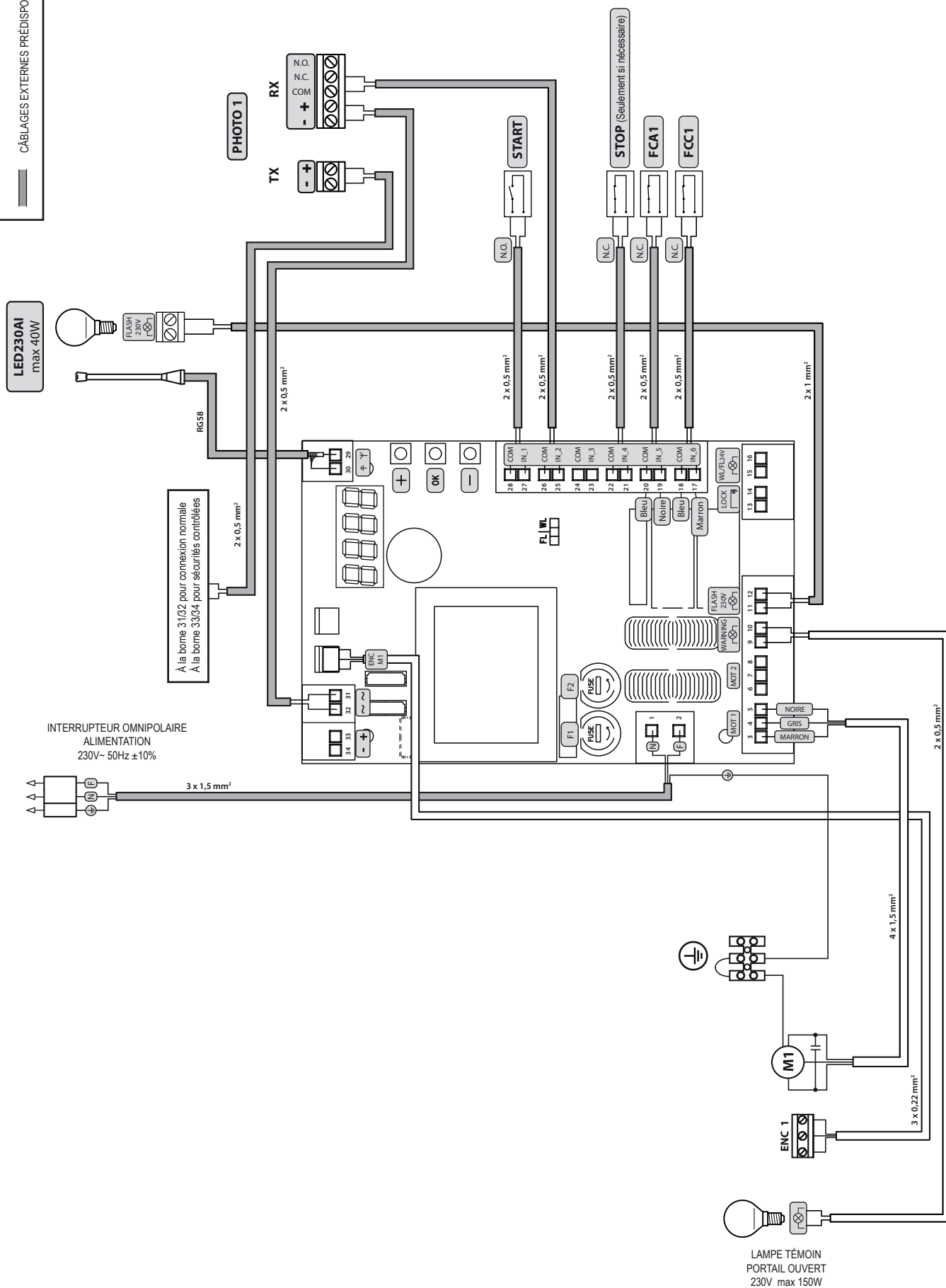


Schéma de branchement pour TYPE 03 (Barrières)



Schéma de branchement pour TYPE 04 (Sectionnelles)

— CÂBLAGES INTERNES PRÉDISPOSÉS PAR L'USINE
 — CÂBLAGES EXTERNES PRÉDISPOSÉS PAR L'INSTALLATEUR

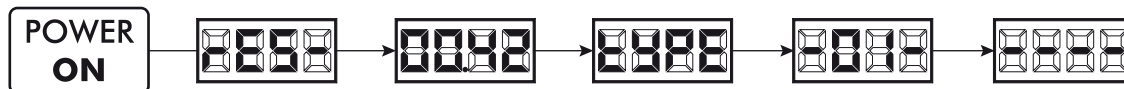


6 PROGRAMMATION STANDARD

ATTENTION Pour les moteurs réversibles avec électrofrein, rappelez-vous de programmer P062=3.

1 Alimentation

Activer l'alimentation, sur l'écran s'affichent l'une après l'autre les mentions "r ES-", "0042" (ou bien la version firmware actuellement utilisée) "TYPE", "- 0 1-" (ou bien le Type sélectionné) suivies par le symbole de grille fermée "----".



* Dans le cas où la platine a déjà été programmée et le ré-allumage a été provoqué par une panne de courant, à la première impulsion de START, la procédure de réinitialisation sera effectuée (voir "rESP" dans le tableau de messages d'état à Page 83).

2 Visualisation état des entrées et compteur-manœuvres

1. Faire défiler les paramètres avec les touches  et  jusqu'à visualiser PO13 sur l'écran;
2. Accéder au paramètre en pressant la touche .
3. Sur l'écran l'"État des Entrées" s'affiche (vérifier que ce soit correct);



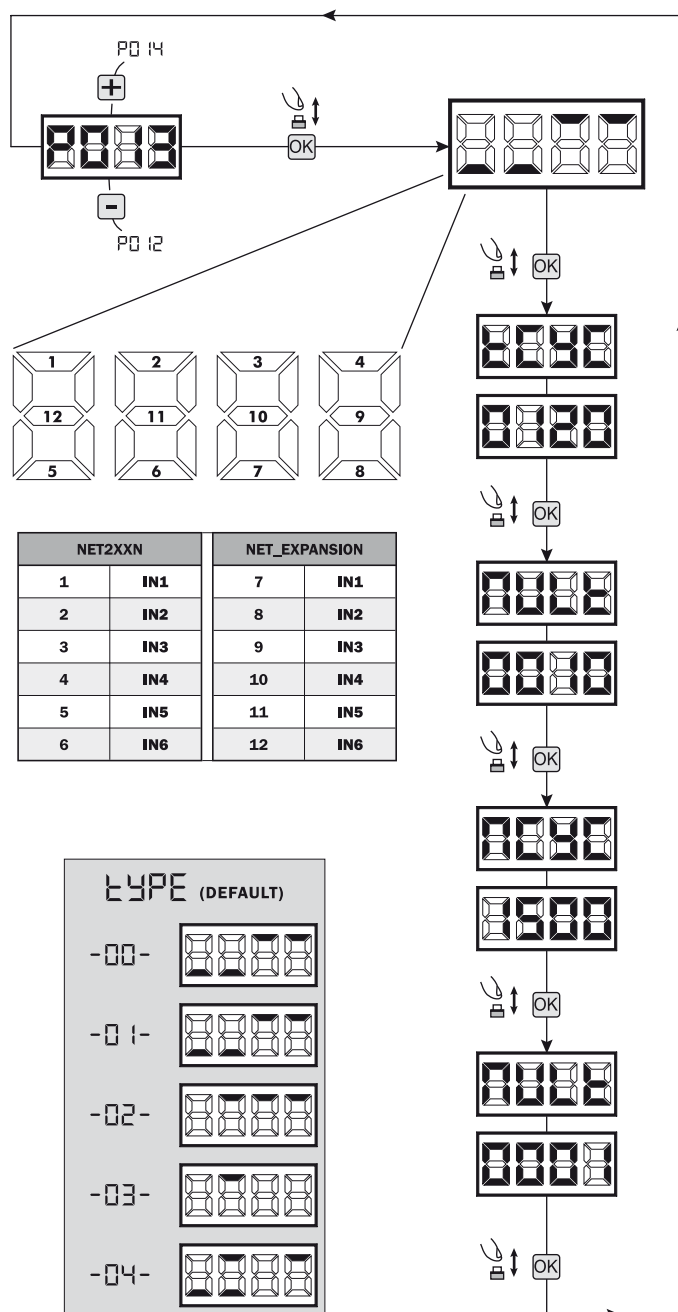
4. Presser de nouveau la touche **OK**;
 5. Sur l'écran le "Compte-manceuvre Total" **LCYC** s'affiche, suivi par le multiplicateur **PIUL**
- Pour calculer le nombre de manœuvres exécutées, les deux valeurs doivent être multipliées.

Ex: $1545 = 120 \times 10 = 1200$ manœuvres exécutées

6. Presser de nouveau la touche **OK**;
7. Sur l'écran le "Compte-manœuvre Total" **TCYC** s'affiche, suivi par le multiplicateur **MLT**
- Pour calculer le nombre de manœuvres restantes avant la demande de maintenance, les deux valeurs doivent être multipliées.
- Ex:** $TCYC = 1500 \times 1 = 1500$ manœuvres encore à exécuter avant la demande de l'intervention de maintenance.

Ex: $1500 \times 1 = 1500$ manœuvres encore à exécuter avant la demande de l'intervention de maintenance.

8. Presser de nouveau la touche **OK** pour sortir du paramètre (P013 s'affiche de nouveau sur l'écran).



3 Sélection du type des moteurs

! IMPORTANT !

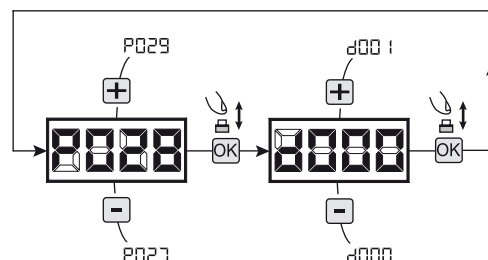
1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P028;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. En utilisant les touches **+** et **-**, configurez:

Type 00	Type 01	Type 02	Type 03	Type 04
• 005 6NET • 006 9NET • 007 Gulliver - Rev	• 001 Look - Mac - Sting • 002 Ghost • 003 Livi 500 - 500MT - 502 - 502EN - 550PL • 004 Livi 500P - 500MT/RF - 502R - 502R/EN - 502L • 005 Oli	• 003 Livi 902EN • 004 Livi 902R - 902R/EN/F	• 003 Pass • 004 Stop	• 000 Lato

Attention: Sélectionnant le moteur type OLI, toutes les valeurs relatives à la force des moteurs (P037 - P038 - P039 - P040) sont automatiquement réglées au 100% sans possibilité de modification. Pour ce type de moteur, la détection d'obstacle est inactive, et le réglage des forces est fait par les bypass situées sur le moteur.

Attention: Dans le cas où vous utilisez la platine avec des moteurs d'autres marques, sélectionner le paramètre en choisissant le même type de moteur correspondant dans notre gamme (voir tableau pag. 67).

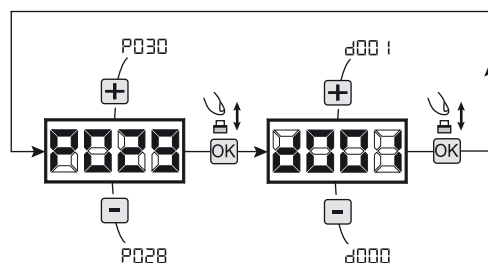
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (l'écran affichera de nouveau P028).



4 Sélection du fonctionnement avec ou sans encodeur

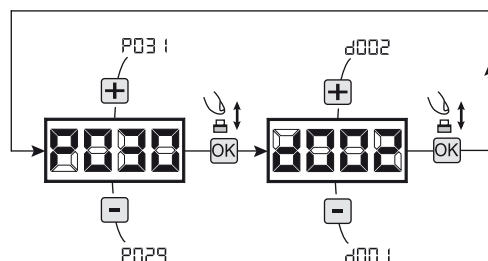
! IMPORTANT !

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P029;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. En utilisant les touches **+** et **-**, configurez:
 - d000=moteurs avec encodeur;
 - d001=moteurs sans encodeur (Ralentissements habilités);
 - d002=moteurs sans encodeur (Ralentissements non habilités);
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (l'écran affichera de nouveau P029).



5 Sélectionnez le fonctionnement à 1 ou 2 moteurs

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser la procédure P030;
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. En appuyant sur les touches **+** et **-**, réglez:
 - d001=pour la fonction à 1 moteur;
 - d002=pour la fonction à 2 moteurs;
4. Confirmez votre choix en appuyant la touche **OK** (l'affichage affiche de nouveau P030).

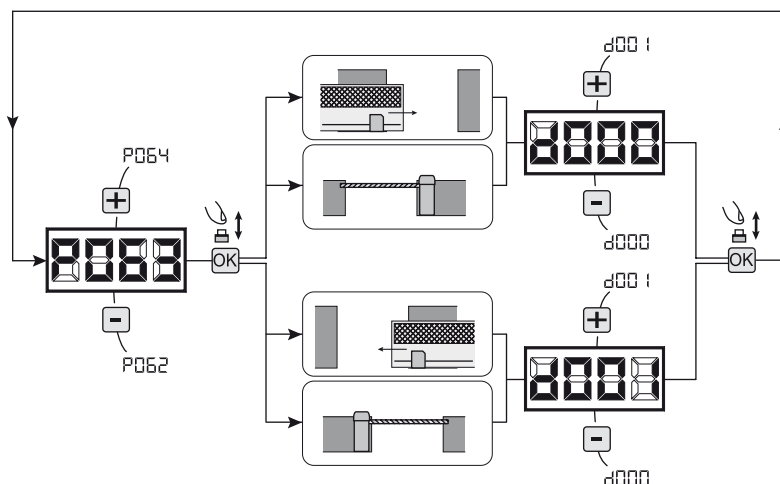


6 Sélection du sens de marche (seulement Type 00 et Type 03)

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P063;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. En utilisant les touches **+** et **-**, configurez:
 - d000=moteur en position standard;
 - d001=moteur en position inverse;
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (l'écran affichera de nouveau P063).

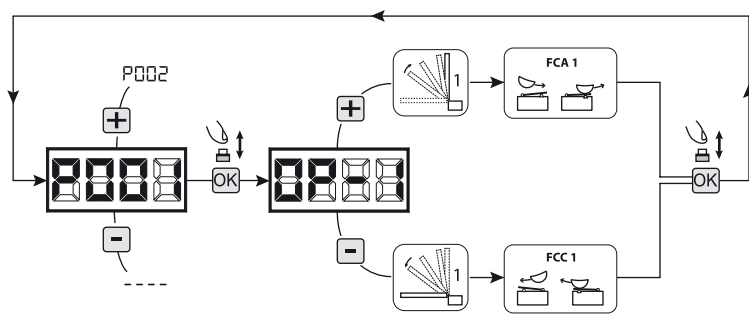
Attention: Le paramètre inverse automatiquement les sorties ouvre/ferme des moteurs.

Attention: Si vous modifiez ce paramètre, vous devez modifier les paramètres des fins de course d'ouverture et de fermeture.



7 Reglage des cammes des fins de course

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser la procédure P001;
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. En appuyant sur les touches **+** (**OUVRE**) et **-** (**FERME**), positionnez la porte au point d'arrêt en ouverture et réglez sa camme afin qu'elle écrase le micro;
Répétez réglage de la course de fermeture.
4. Confirmez en appuyant sur la touche **OK** (l'affichage revient sur P001).



ATTENTION Si l'opérateur 2 est présent, répétez les paramètres précédents à l'aide P002.

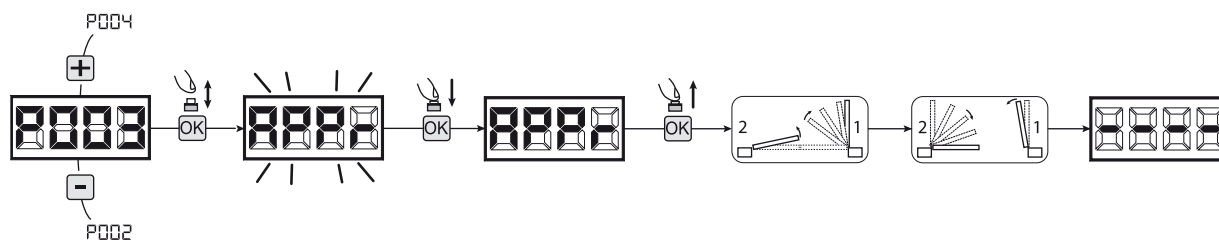
8 Apprentissage de la course des moteurs

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser la procédure P003;
2. Confirmez en appuyant sur le bouton **OK**;
3. L'écran affiche "PPPP" clignotant, appuyez sur le bouton **OK**;
4. Relâchez le bouton **OK** lorsque "PPPP" s'arrête de clignoter, l'opération d'apprentissage commence; La manoeuvre d'apprentissage commence avec le moteur 1 en position ouverte (s'il parte en fermeture, coupez l'alimentation, inversez les cables du moteur et repete l'opération);
5. Attendez que le vantail (ou les vantaux en cas d'utilisation de 2 moteurs) recherche et s'arrête sur la batée d'ouverture et puis sur celle de fermeture.

Si vous voulez anticiper les butées d'arrêt en ouverture, vous pouvez intervenir manuellement en appuyant la touche START (ou en appuyant sur la touche "OK" sur la carte) simulant la butée.

Attention: la butée n'est pas détectée pour les opérateurs sans encodeur, elle **DOIT** donc être simulée soit pendant l'ouverture que pendant la fermeture (pour les deux opérateurs) en appuyant sur la touche **OK**.

6. Une fois la manoeuvre conclue, le display affiche "----".



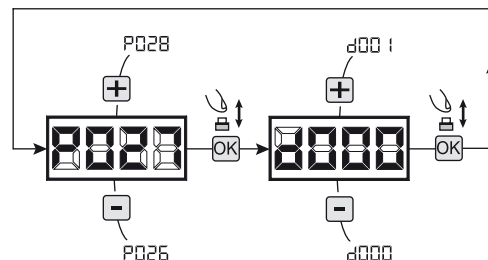
ATTENTION (seulement Type 01 et Type 03) Quand vous avez exécuté l'apprentissage de la course moteurs, effectuez une manoeuvre complète (ouverture/fermeture) et après vérifiez que le déverrouillage fonction de manière propre. Au cas où il soit trop dur, augmentez la valeur du paramètre P057 de 1 ou plus.

9 Apprentissage des émetteurs

9.1 Sélection du codage des émetteurs

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser sur le display P027;
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. Sélectionnez le type de codage du récepteur correspondant à votre émetteur en appuyant sur les touches **+** et **-**:
- d000=rolling-code fixe (**suggéré**);
- d001=rolling-code complet;
- d002=dip-switch;
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (le display affiche de nouveau P027).

Attention: Si nécessaire varier le type de codage, et seulement si des émetteurs avec un codage différent sont déjà présentes dans la mémoire, vous devez effacer la mémoire (P004) **APRES** avoir défini le nouveau codage.

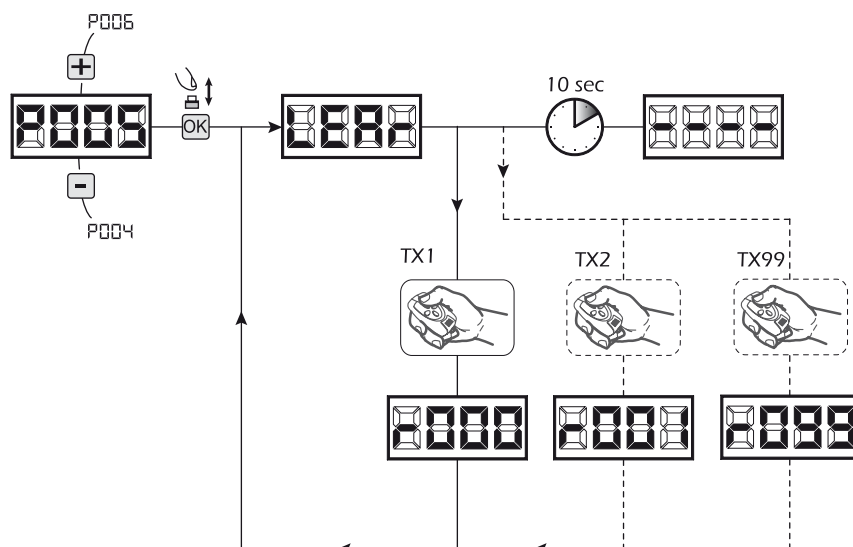


9.2 Apprentissage

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser sur le display P005;
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. Lorsque les symboles "LER" apparaît, appuyez sur la touche de l'émetteur que vous voulez mémoriser;
4. Le display indiquera le numéro de l'émetteur mémorisé et les symboles "LER";
5. Répétez l'opération à partir du point 3 si vous avez d'autres émetteurs à mémoriser;
6. Attendez 10 secondes jusqu'à ce que le display affiche "---": l'apprentissage est effectué.

Attention: Si vous possédez des télécommandes Rolling code déjà programmée, il est possible de programmer un nouvel émetteur en donnant une impulsion sur le bouton caché, le récepteur se met en mode apprentissage.

Attention: Dans le cas d'émetteurs personnalisés, après l'accès à P005 l'apprentissage du premier émetteur personnalisé est possible seulement en appuyant sur sa touche cachée. Ensuite, seuls les émetteurs personnalisés avec la même clé de cryptage peuvent être mémorisés (par la procédure habituelle), au moins qu'un effacement de la mémoire ne soit effectué (P004).

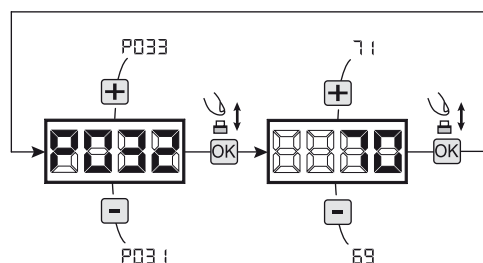


10 Modification des paramètres de fonctionnement

Au cas où il serait nécessaire de modifier les paramètres de fonctionnement (par exemple force, vitesse etc...):

1. Parcourez avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser sur le display le paramètre désiré (par ex. P032);
2. Confirmez en appuyant sur la touche **OK**;
3. Réglez la valeur désirée avec les touches **+** et **-**;
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche **OK** (le display indique le paramètre sélectionné précédemment)

Consultez la table à la page 88 pour vérifier la liste complète des "Paramètres de fonctionnement".



11 Programmation terminée

ATTENTION Une fois la programmation terminée, agissez sur les touches **+** et **-** jusqu'à ce que les initiales "---" apparaissent.

Pour exécuter des opérations de "Programmation Avancée" (effacement des émetteurs, configuration entrée, etc...) allez à la page 80.

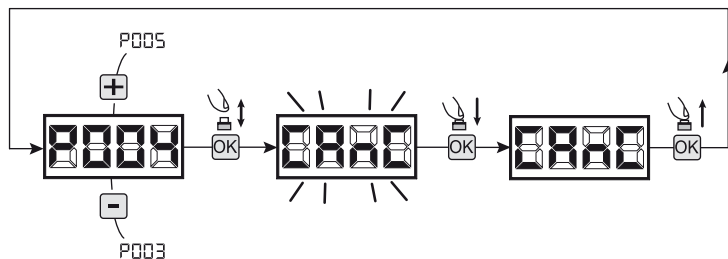
7 PROGRAMMATION AVANCÉE

Veillez trouver ci-dessous certaines procédures de programmation concernant la gestion de la mémoire des émetteurs et la configuration avancée des entrées de commande.

1 Effacement des émetteurs mémorisés

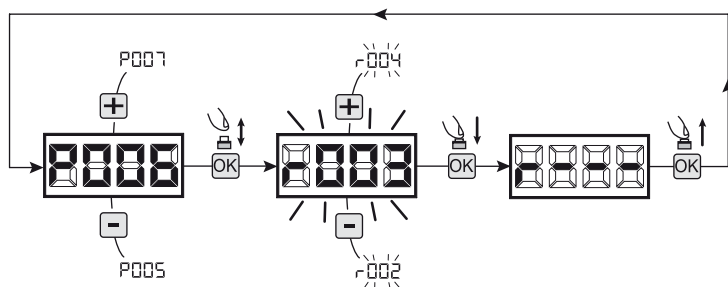
1.1 Effacement de tous les émetteurs

1. Parcourez les paramètres jusqu'à visualiser P004;
2. Appuyez sur la touche **OK**;
3. Lorsque les symboles "E n E" clignotent, restez appuyé sur la touche **OK**;
4. Relâchez la touche **OK** dès que les symboles "E n E" deviennent fixés;
5. Tous les émetteurs mémorisés ont été effacés (le display affiche de nouveau P004).



1.2 Recherche et effacement d'un émetteur

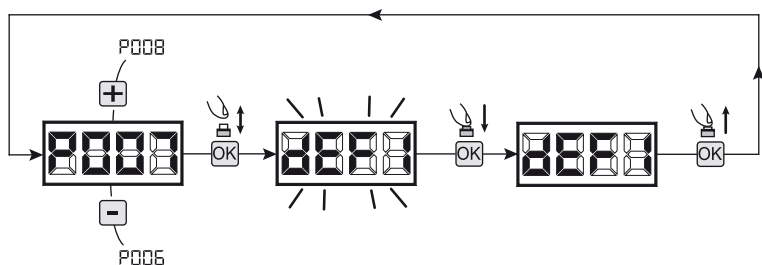
1. Parcourez les paramètres jusqu'à visualiser P006;
2. Appuyez sur la touche **OK**;
3. Choisissez l'émetteur que vous désirez effacer par l'intermédiaire des touches **+** et **-** (es. r 003);
4. Lorsque que les symboles "r 003" clignotent, restez appuyé sur la touche **OK**;
5. Relâchez la touche **OK** dès que les symboles "r ---" deviennent fixés;
6. L'émetteur sélectionné a été effacé (l'affichage indiquera de nouveau P006).



2 Restauration des paramètres par défaut

2.1 Restauration des paramètres de fonctionnement

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P007;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. Lorsque les initiales "dEF" clignotent, maintenez la touche **OK**;
4. Relâchez la touche **OK** lorsque "dEF" arrête de clignoter;
Les paramètres de défaut sont rechargés pour la configuration en cours d'utilisation exceptés les paramètres du P016 au P022 et du P076 au P098;
5. Une fois la manœuvre conclue, P007 apparaîtra sur l'écran.

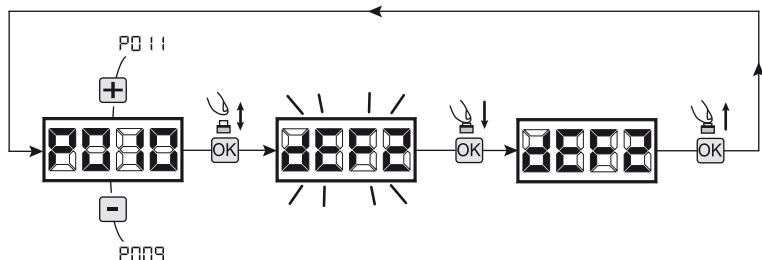


Attention: Après avoir restauré les paramètres par défaut, vous devez exécuter la programmation de la centrale à nouveau et vous devez ajuster tous les paramètres de fonctionnement, en particulier, n'oubliez pas de programmer correctement les paramètres de configuration du moteur (P028 - P029 - P030).

Attention: Pour les moteurs réversibles avec électrofrein, rappelez-vous de programmer P062=3 à la fin de la procédure.

2.2 Restauration réglages "I/O" (Entrées/Sorties)

1. Parcourez les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à visualiser le paramètre P010;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. Lorsque les initiales "dEF2" clignotent, maintenez la touche **OK**;
4. Relâcher la touche **OK** lorsque "dEF2" arrête de clignoter;
Les valeurs de défaut sont rechargés pour la configuration en cours d'utilisation rien que pour les paramètres du P016 au P022 et du P076 au P098;
5. Une fois la manœuvre conclue, P010 apparaîtra sur l'écran.

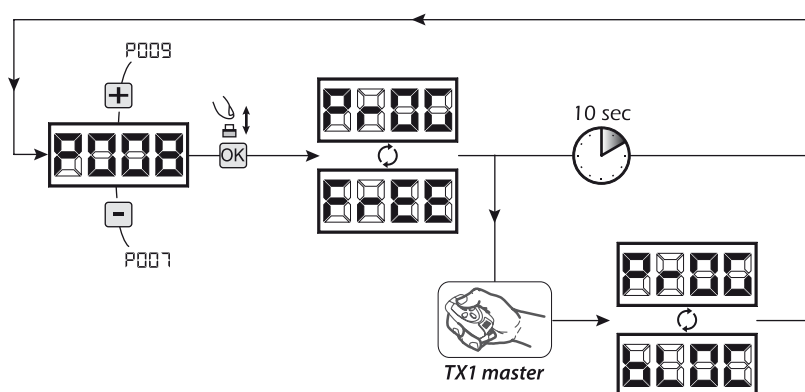


3 Blocage/Déblocage accès à la programmation

En utilisant une télécommande avec codage dip-switch (peu importe quel type d'émetteurs utilisés), il est possible de bloquer et débloquent l'accès à la programmation de la platine afin d'empêcher toute manipulation. Le réglage du dip-switch sur la télécommande constitue le code de blocage/déblocage vérifié par la platine.

3.1 Bloc accès à la programmation

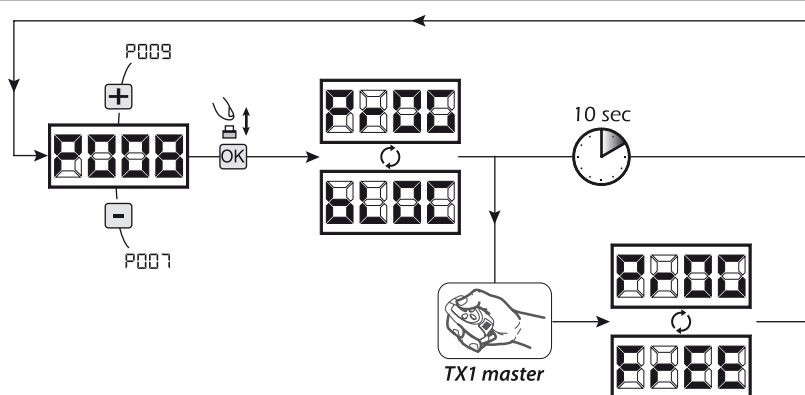
1. Faites défiler les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à ce que l'écran affiche P008;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. L'affichage affiche alternativement P-00 / F-EE pour indiquer que la platine est dans l'attente de la transmission du code de blocage;
4. Appuyer sur la touche CH1 du "TX master" dans les 10 secondes, l'écran affiche P-00 / bL0C avant de retourner à la liste des paramètres;
5. L'accès à la programmation est bloqué.



ATTENTION Le blocage/déblocage d'accès la programmation peut être configuré même depuis le smartphone à travers l'APP DEInstall. Dans ce cas un code installateur est configuré (autre que zéro) qui peut être débloquent exclusivement à travers l'APP.

3.2 Déblocage accès à la programmation

1. Faites défiler les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à ce que l'écran affiche P008;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. L'affichage affiche alternativement P-00 / bL0C pour indiquer que la platine est dans l'attente de la transmission du code de déblocage;
4. Appuyer sur la touche CH1 du "TX master" dans les 10 secondes, l'écran affiche P-00 / F-EE avant de retourner à la liste des paramètres;
5. L'accès à la programmation est débloquent.



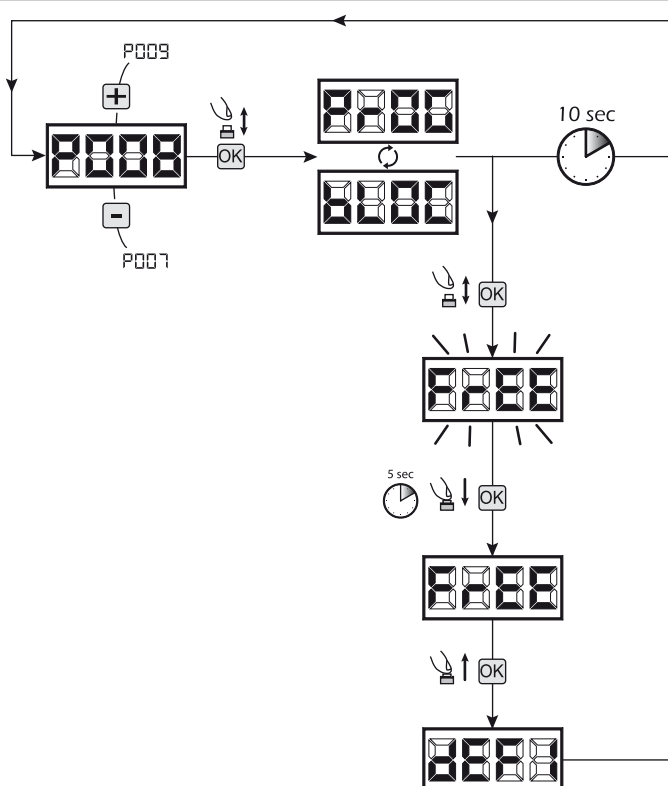
3.3 Déblocage accès à la programmation avec une réinitialisation globale

ATTENTION! Cette procédure implique la perte de tous les réglages mémorisés.

La procédure permet le déblocage de la platine même sans connaître son code de déblocage.

Suite à ce type de blocage, il faudra exécuter de nouveau la programmation de la platine et le réglage de tous les paramètres de fonctionnement, en particulier, n'oubliez pas de programmer correctement les paramètres de configuration du moteur (P028 - P029 - P030). Il faudra aussi répéter la mesure des forces d'impact afin d'assurer la conformité de l'installation.

1. Faites défiler les paramètres avec les touches **+** et **-** jusqu'à ce que l'affichage affiche P008;
2. Accédez au paramètre en appuyant sur la touche **OK**;
3. L'écran affiche alternativement P-00 / bL0C;
4. Appuyez sur la touche **OK**, l'écran affiche F-EE clignotant;
5. Appuyez de nouveau sur la touche **OK** et maintenez-la appuyée pour 5 secondes (en relâchant la touche avant que la procédure soit interrompue): l'affichage affiche F-EE fixe suivie par dEF I, avant de retourner à la liste des paramètres;
6. L'accès à la programmation est débloquent.



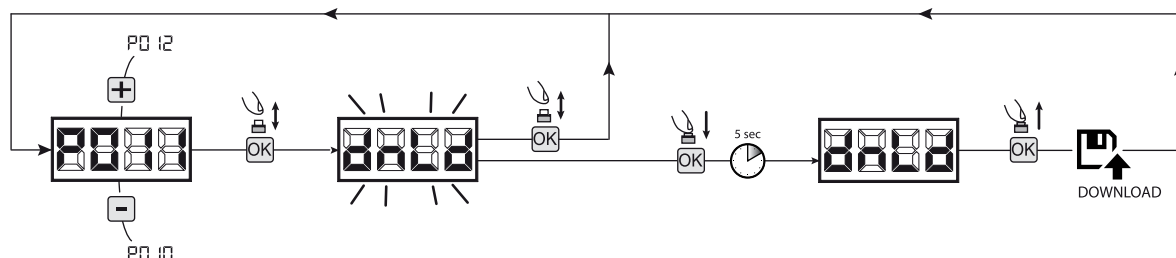
4 Déchargement / chargement mémoire données

4.1 Transfert de données sur unité de mémoire externe (DOWNLOAD)

1. Parcourez les paramètres avec les touches $\oplus$ et $\ominus$ jusqu'à visualiser le paramètre P011;
 2. Appuyer sur la touche OK , les initiales "dnl d" clignotent;
 3. Appuyer à nouveau sur la touche OK et maintenir enfoncé pendant 5 sec (si on relâche avant la procédure est interrompue);
 4. Relâcher la touche OK dès que "dnl d" arrête de clignoter;
- Tous les réglages de la centrale (TYPE, paramètres, émetteurs, course moteurs, etc...) sont sauvegardés sur l'unité de mémoire externe;

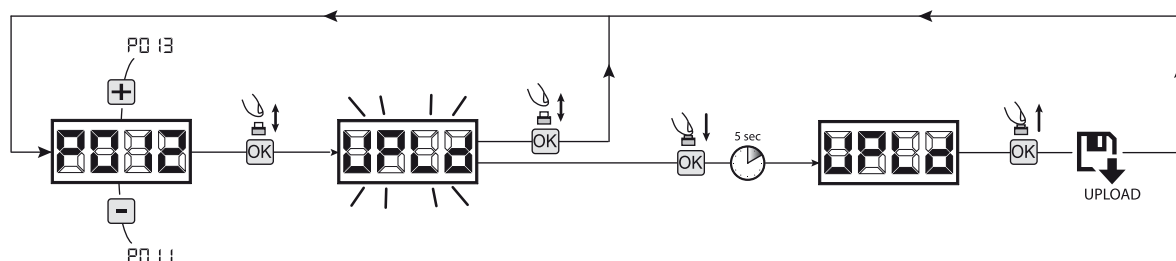
Attention: si des données sont présents sur l'unité de mémoire externe, elles seront remplacées lors du déchargement download.

5. Une fois terminé, P011 apparaîtra à nouveau sur l'écran.



4.2 Chargement de données depuis une unité de mémoire externe (UPLOAD)

1. Parcourez les paramètres avec les touches $\oplus$ et $\ominus$ jusqu'à visualiser le paramètre P012;
 2. Appuyer sur la touche OK , les initiales "uPl d" clignotent;
 3. Appuyer à nouveau sur la touche OK et maintenir enfoncé pendant 5 sec (si on relâche avant la procédure est interrompue);
 4. Relâcher la touche OK dès que "uPl d" arrête de clignoter;
- Tous les réglages (TYPE, paramètres, émetteurs, course moteurs, etc...) contenus sur l'unité de mémoire externe sont chargés sur la centrale de commande branchée;
5. Une fois terminé, P012 apparaîtra à nouveau sur l'écran.



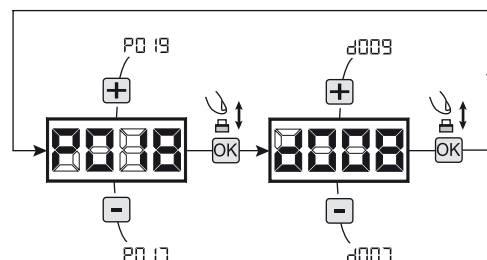
ATTENTION Si aucune unité externe de mémorisation n'est branchée ou si le câble de connexion est débranché pendant le transfert des données, le message $\text{E} \text{r} \text{r}$ s'affiche, après quoi la centrale de commande est complètement réinitialisée et "TYPE" clignote sur l'écran.

Se référer à la notice de la carte de mémoire externe pour restaurer le fonctionnement de la centrale de commande.

5 Configuration des entrées

Au cas où l'installation demanderait des commandes différentes et/ou supplémentaires par rapport à la configuration standard, il est possible de configurer chaque entrée pour le fonctionnement désiré (ex. START, PHOTO, STOP, ETC...).

1. Parcourez les paramètres jusqu'à visualiser ce qui correspond à l'entrée désirée:
 - P017=pour INPUT 1;
 - P018=pour INPUT 2;
 - P019=pour INPUT 3;
 - P020=pour INPUT 4;
 - P021=pour INPUT 5;
 - P022=pour INPUT 6;
2. Confirmez en appuyant sur la touche OK (par ex. P018);
3. Réglez la valeur correspondante au fonctionnement désiré avec les touches $\oplus$ et $\ominus$ (référez-vous au tableau "paramètres de configuration entrées" page 86);
4. Confirmez votre choix en appuyant sur la touche OK (l'affichage indiquera de nouveau P018).
5. Exécutez le nouveau branchement à l'entrée que vous venez de reconfigurer.



6 Programmation terminée

ATTENTION Une fois la programmation terminée, agissez sur les touches $\oplus$ et $\ominus$ jusqu'à ce que les initiales "----" apparaissent.

8 MESSAGES AFFICHÉS SUR LE DISPLAY

MESSAGES D'ÉTAT		
Mess.	Description	
----	Portail fermé	
- - - -	Portail ouvert	
OPEN	Ouverture en course	
CLOS	Fermeture en course	
STEP	L'armoire attend une commande après une impulsion de start, en mode de fonctionnement pas-à-pas	
STOP	L'entrée stop est intervenue ou un obstacle a été détecté avec durée d'inversion limitée (P055 > 0 ou P056 > 0)	
-----	Carte en BOOT-MODE : elle indique que le firmware est corrompu ou en cours d'actualisation. Pour procéder au rétablissement du firmware, utiliser l'APP DEAI installer et s'assurer que le NET-NODE soit connecté sur le juste port. Attention : Quand on effectue l'actualisation du firmware, la carte perd toutes les données (paramètres et radiocommandes) qui se trouvent dans la mémoire. S'assurer d'avoir un backup de la mémoire si l'on compte rétablir les données après l'actualisation.	
RESP	Réinitialisation de la position actuelle: l'armoire de commande vient d'être réinitialisé après une panne de courant ou la porte a dépassé le nombre maximal d' inversions autorisées (80), sans arriver jamais à la butée de fermeture, ou le nombre maximum d'opérations consécutives (7) du dispositif anti-écrasement. La recherche des points de fins de course d'ouverture et après de fermeture en vitesse ralentie a été lancée.	
MESSAGES D'ERREUR		
Mess.	Description	Solutions possibles
ErrP	Erreur de position: La procédure de réinitialisation de la position n'est pas réussie. L'armoire de commande est en attente de commandes.	- Assurez-vous qu'il n'ya pas de frictions spécifiques et / ou des obstacles pendant la course; - Donnez une impulsion de START pour initialiser la manœuvre de configuration de la position ; - Vérifiez que l'opération se termine correctement, en aidant manuellement, si nécessaire, la course de la/des porte/s; - Si nécessaire ajustez les valeurs de force et vitesse du/des moteur/s.
BLOCURTE	On essaie de programmer la carte quand un dispositif NET-NODE est connecté.	Couper l'alimentation, déconnecter le NET-NODE du port de communication et réactiver l'alimentation;
Err3	Photocellules et/ou dispositifs de sécurité extérieurs activés ou en panne.	Vérifiez le bon fonctionnement de tous les dispositifs de sécurité et/ou des photocellules installées.
Err4	Éventuel dommage/surchauffe au circuit de puissance de la centrale de commande.	Couper l'alimentation pendant quelques minutes et réactiver l'alimentation. Actionner une impulsion de démarrage, si le message se répète, remplacer la centrale de commande.
Err5	Time-out course moteurs: Le /les moteur/s a/ont dépassé le temps de travail maximale (4min) sans s'arrêter jamais.	- Donnez une impulsion de START pour initialiser la manœuvre de configuration de la position ; - Vérifiez que l'opération se termine correctement.
Err6	Time-out détection d'obstacles: Avec le dispositif anti-écrasement désactivé, la présence d'un obstacle qui empêche le mouvement de plus de 10 secondes a été quand même détectée.	- Assurez-vous qu'il n'ya pas de frictions spécifiques et / ou des obstacles pendant la course; - Donnez une impulsion de START pour initialiser la manœuvre de configuration de la position ; - Vérifiez que l'opération est terminée avec succès.
Err7	Mouvement des moteurs non relevé.	- Vérifiez le bon branchement des moteurs et leurs encodeurs; - Vérifiez le réglage du paramètre P029 (sélection du moteur, avec ou sans encodeur) et assurez-vous qu'il soit correct. - Si la signalisation se répète, remplacez l'armoire de commande.
Err9	Communication avec carte de mémoire externe (même NET-EXP ou bien NET-NODE) absente/interrompue.	- Vérifier que le câble de branchement de la carte de mémoire externe soit correctement branché. - Lorsque un transfert de données (DOWNLOAD/UPLOAD) est en cours, vérifier qu'il ne soit pas interrompu (par exemple en débranchant la carte avant la fin du transfert). Attention: l'interruption d'un UPLOAD causera un RESET totale de la centrale de commande.
Err10 Err11	Éventuel dommage/surchauffe au circuit de puissance de la centrale de commande.	Couper l'alimentation pendant quelques minutes et réactiver l'alimentation. Actionner une impulsion de démarrage, si le message se répète, remplacer la centrale de commande.
Err12	Éventuel dommage au circuit de puissance de la centrale de commande ou au circuit de l'encodeur.	Vérifier le câblage de l'encodeur et du moteur. Couper et remettre le courant. Actionner une impulsion de démarrage, si le message se répète, effectuer les contrôles suivants. - Entrer dans le P003 et manutentionner la porte à l'aide des touches + et -. - Si la porte se déplace à la vitesse maximale et l'écran affiche Err7, remplacer la carte encodeur du moteur. - Si le moteur reste toujours à l'arrêt, remplacer la centrale de commande.
Err13	NET-NODE connecté au port de communication erroné.	Connecter le NET-NODE dans le port correct selon ce qui est indiqué sur le schéma de la centrale de commande.

9 ESSAI D'INSTALLATION

L'essai est une opération essentielle afin de vérifier la correcte installation du système. **DEA** System résume le fonctionnement correct de toute l'automatisation en 4 phases très simples:

- Assurez-vous que vous vous référez strictement tel que décrit au paragraphe 2 "RÉCAPITULATIF DES AVERTISSEMENTS";
- Effectuez des tests d'ouverture et de fermeture de la porte en vous assurant que le mouvement du vantail correspond à ce que vous aviez prévu. Nous suggérons d'effectuer différents tests pour évaluer la fluidité de la porte et les éventuels défauts de montage ou régulation;
- Vérifiez que tous les dispositifs de sécurités connectés fonctionnent correctement;
- Exécutez la mesure de la force d'impact prévue par la norme EN12445 afin de trouver la régulation qui assure le respect des limites prévues par la norme EN 12453.

10 ÉLIMINATION DU PRODUIT



ATTENTION Conformément à la Directive 2012/19/EU sur les déchets d'équipements électriques et électroniques (WEEE), ce produit électrique ne doit en aucun cas être mis au rebut sous forme de déchet municipal non trié. Veuillez vous débarrasser de ce produit en le renvoyant au point de ramassage local dans votre municipalité, à des fins de recyclage.



move as you like

NOTES

Handwriting practice lines consisting of 20 horizontal lines.

FR

	PAR.	PROCÉDURE
PROCÉDURES DE PROGRAMMATION	P001	Positionnement moteur 1
	P002	Positionnement moteur 2
	P003	Apprentissage course moteurs
	P004	Effacement émetteurs
	P005	Apprentissage émetteurs
	P006	Recherche et effacement d'un émetteur
	P007	Restauration des paramètres de fonctionnement
	P008	Blocage accès à la programmation
	P009	Apprentissage des dispositifs DE@NET connectés (actuellement non utilisé)
	P010	Restauration réglages "I/O" (Entrées/Sorties)
	P011	Transfert de données sur unité de mémoire externe (DOWNLOAD)
	P012	Chargement de données depuis une unité de mémoire externe (UPLOAD)
	P013	Visualisation état des entrées et compteur-manœuvres
	P014	Non utilisé
	P015	Non utilisé

	PAR.	DESCRIPTION PARAMÈTRE
PARAMÈTRES DE CONFIGURATION ENTRÉES	P016	Sélection type entrée INPUT_3
	P017	Selection fonctionnement INPUT_1
	P018	Selection fonctionnement INPUT_2
	P019	Selection fonctionnement INPUT_3
	P020	Selection fonctionnement INPUT_4
	P021	Selection fonctionnement INPUT_5
	P022	Selection fonctionnement INPUT_6

[illegible]

VALEURS SÉLECTIONNABLES			VALEURS DE DEFAULT (pour des différents typologie d'installation)				
			TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04
• 000: IN3 type=contact disponible • 001: IN3 type=resistance constante 8K2			000	000	000	000	000
	• 000: NONE (non utilisé) • 001: START (start) • 002: PED. (piétons) • 003: OPEN (ouvre séparé) • 004: CLOSE (ferme séparé) • 005: OPEN_PM (ouvre homme présent) • 006: CLOSE_PM (ferme homme présent) • 007: ELOCK-IN (fonction électro-serrure. Voir P062) • 008: PHOTO 1 (photocellule 1) • 009: PHOTO 2 (photocellule 2) • 010: SAFETY 1 (barre palpeuse 1) • 011: STOP (bloc) / SAS INPUT (seulement pour NET_EXP) • 012: FCA1 (fins de course ouverture Mot1) • 013: FCA2 (fins de course ouverture Mot2) • 014: FCC1 (fins de course fermeture Mot1) • 015: FCC2 (fins de course fermeture Mot2) • 016: SAFETY 2 (barre palpeuse 2) • 017: OPEN_IN (seulement pour NET_EXP) • 018: OPEN_EXT (seulement pour NET_EXP) • 019: AUX_IN (seulement pour NET_EXP)	IN1	001	001	001	001	001
		IN2	002	002	008	008	008
		IN3	010	010	010	000	000
		IN4	008	008	011	000	011
		IN5	012	009	000	000	012
		IN6	014	011	000	000	014

PARAMÈTRES DE CONFIGURATION ENTRÉES	P023	Attribution CANAL 1 émetteurs	
	P024	Attribution CANAL 2 émetteurs	
	P025	Attribution CANAL 3 émetteurs	
	P026	Attribution CANAL 4 émetteurs	
	P027	Sélection type de codage du récepteur (correspondant à votre émetteur)	
PARAMÈTRES DE CONFIGURATION MOTEURS	P028	Sélection du type de moteurs Attention: Selectionnant le moteur type OLI, toutes les valeurs relatives à la force des moteurs (P037 – P038 – P039 – P040) sont automatiquement réglées au 100% sans possibilité de modification. Pour ce type de moteur, la detection d'obstacle est inactive, et le réglage des forces est fait par les bypass situées sur le moteur.	
	P029	Sélection du fonctionnement avec ou sans encodeur. <u>ATTENTION: P.029 doivent être réglés correctement avant d'exécuter la procédure de programmation</u>	
	P030	Sélection nombre de moteur	
PARAMÈTRES DE FONCTIONNEMENT	P031	Régulation vitesse moteurs pendant le ralentissement en ouverture	Attention: Pour moteurs sans encodeur les vitesses pendant la course d'ouverture/fermeture (100%) et les vitesse de ralentissement d'ouverture/fermeture (30%) sont fixes quelles que soient les valeurs définies.
	P032	Régulation vitesse moteurs pendant la course en ouverture	
	P033	Régulation vitesse moteurs pendant la course en fermeture	
	P034	Régulation vitesse moteurs pendant le ralentissement en fermeture	
	P035	Régulation durée ralentissement en ouverture	
	P036	Régulation durée ralentissement en fermeture	
	P037	Régulation force moteur 1 en ouverture (si = 100% détection obstacle désactivé)	Attention: Pour les moteurs sans encodeur: lors du réglage de la force, la détection d'obstacles pendant le ralentissement est ignorée.
	P038	Régulation force moteur 1 en fermeture (si = 100% détection obstacle désactivé)	
	P039	SEULEMENT TYPE 00 - 01 - 03: Régulation force moteur 2 en ouverture (si = 100% détection obstacle désactivé)	
		SEULEMENT TYPE 02 - 04: Réglage de la force secondaire en fermeture: règle la force moteur dans la dernière partie de la course en fermeture définie par le P058.	
	P040	Régulation force moteur 2 en fermeture (si = 100% détection obstacle désactivé)	
	P041	Régulation temps fermeture automatique (si = 0 fermeture automatique désactivée)	

			TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04	
	• 000: NONE (non utilisé) • 001: START (start) • 002: PEDESTRIAN (piétons) • 003: OPEN (ouvre séparé) • 004: CLOSED (ferme séparé) • 005: Non utilisé • 006: Non utilisé • 007: ELOCK-IN (fonction électro-serrure. Voir P062) • 008: AUX_IN (seulement pour NET_EXP)		CH1	001	001	001	001	
			CH2	000	000	000	000	000
			CH3	000	000	000	000	000
			CH4	000	000	000	000	000
	• 000: HCS fix-code • 001: HCS rolling-code • 002: Dip-switch			000	000	000	000	
	• 000: LATO • 001: LOOK - MAC - STING • 002: GHOST 100/200 • 003: 500 - 500MT - 502 - 502EN - 902EN - PASS - 550PL • 004: STOP - 500P - 500MT/RF - 502R - 502R/EN - 502L - 902R - 902R/EN/F	• 005: 6NET - OLI • 006: 9NET • 007: GULLIVER - REV		005	001	003	003	000
	• 000: moteurs avec encodeur • 001: moteurs sans encodeur. Ralentissements habilités • 002: moteurs sans encodeur. Ralentissements non habilités			000	001	000	000	000
	• 001: un moteur • 002: deux moteurs			001	002	001	001	001
	15%tot.....100%tot			040	050	050	030	030
	15%tot.....100%tot			100	100	100	100	100
	15%tot.....100%tot			100	100	100	100	100
	15%tot.....100%tot			040	050	050	030	030
	0%tot.....80%tot			025	020	020	030	020
	0%tot.....80%tot			025	020	020	030	020
	15%tot.....100%tot			050	050	050	099	050
	15%tot.....100%tot			050	050	050	099	050
	15%tot.....100%tot			050	050	000	099	000
	0%tot.....100%tot							
	0%tot.....100%tot			050	050	000	099	050
	0sec.....255sec			000	000	000	000	000

PARAMÈTRES DE FONCTIONNEMENT

P042	Régulation temps fermeture automatique piétons (si = 0 fermeture automatique piétons désactivée)	
P043	Régulation durée course piétons	
P044	Régulation temps de preclignotement	
P045	Régulation temps de décallage en ouverture	
P046	Régulation temps de décallage en fermeture	
P047	Fonction “immeuble en copropriété”: si cette fonction est activée, les entrées de commande en ouverture sont désactivées pour la durée complète de l’ouverture et du temps pause	
P048	Fonction coup de bélier: si=0 “coup de bélier” désactivé; si=1 avant chaque manœuvre d’ouverture les moteurs sont poussés en fermeture pour 1 seconde afin de faciliter le déverrouillage d’une éventuelle électro-serrure; si>1 il exécute un coup de bélier périodique afin de maintenir les vantaux en pression sur les butées de fermeture. Si les fins de course de fermeture ont été installés, il exécute cette fonction seulement si les fins de course ont été désactivés, par exemple dans les cas où il y a une diminution de la pression sur la butée.	
P049	Sélection modalité “inversion” (pendant la manoeuvre une impulsion inverse le mouvement) ou “pas-à-pas” (pendant la manoeuvre une impulsion arrête le mouvement. L’impulsion suivante fait démarrer le moteur dans le sens inverse).	
P050	PHOTO 1	Fonctionnement entrée PHOTO: si=0 photocellule active en fermeture et avant chaque démarrage; si=1 les photocellules sont toujours habilitées; si=2 les photocellules sont habilitées seulement en fermeture. Une fois habilitée, l’activation de l’entrée PHOTO provoque: l’inversion (pendant la fermeture), l’arrêt (pendant l’ouverture), le blocage (quand le portail est fermé). Si=3-4-5, le fonctionnement est identique aux valeurs de 0-1-2, mais avec «ferme immédiatement» habilité: dans tous les cas, lors de l’ouverture et/ou le temps de pause, le retrait d’une éventuelle obstacle fait referme la porte automatiquement après un délai fixe de 2 sec.
P051	PHOTO 2	
P052	Fonctionnement du contact disponible: - Si=0 “voyant portail ouvert fixe” (contact toujours fermé quand le portail est en mouvement ou lorsqu’il est ouvert, il s’ouvre à nouveau uniquement à la fin d’une manœuvre de fermeture). - Si>1 “lumière de courtoisie” (sortie ON pendant chaque mouvement, OFF quand le moteur s’arrête, après le retard établi).	
P053	Activation recherche des butées même en ouverture: les moteurs s’arrêtent seulement lorsqu’ils trouvent leurs butées, même en ouverture. Attention: Lors de la manœuvre d’urgence, le moteur exécute la première manœuvre en ouverture. E plus, s’il y a les fins de course, le paramètre est forcé à 1.	
P054	Fonction “démarrage progressif”: les moteurs accélèrent progressivement jusqu’à atteindre la vitesse sélectionnée, en évitant des démarrages brusques. SEULEMENT TYPE 02: Si=3 l’espace de ralentissement en cours d’ouverture (P035) devient également l’espace dans lequel la porte se déplace avec la vitesse de ralentissement (P031) au début de la fermeture. Attention: Pour moteurs sans encodeur, le paramètre sera ignoré.	
P055	Régulation durée de l’inversion sur obstacle (détecté par le capteur anti-écrasement interne ou par l’activation de l’entrée SAFETY/SECURITE): si=0 le moteur exécute l’inversion complète, si>0 indique la durée (formulé en sec) de la course, après l’inversion suite à la présence d’un obstacle pendant l’ouverture.	
P056	Régulation durée de l’ inversion sur obstacle (détecté par le capteur anti-écrasement interne ou par l’activation de l’entrée SAFETY/SECURITE): si=0 le moteur exécute l’inversion complète, si>0 indique la durée (formulé en sec) de la course, après l’inversion suite à la présence d’un obstacle pendant en fermeture.	
P057	Facilitation de déblocage manuel: Si≠0, après la détection de la butée de verrouillage, le moteur 1 effectue une brève inversion pour soulager la pression sur la butée, et donc pour faciliter le déblocage manuel. La valeur de réglage indique la durée de l’inversion. Si=0 fonction désactivée	

		TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04
	0sec.....255sec	000	000	000	000	000
	5%tot.....100%tot	030	035	035	100	100
	0sec.....10sec	000	000	000	000	000
	0sec.....30sec	/	001	/	/	/
	0sec.....30sec	/	003	/	/	/
	• 000 : désactivé • 001 : actif uniquement en ouverture • 002 : actif en ouverture et en fermeture automatique	000	000	000	000	000
	• 000: “coup de bélier” désactivée • 001: “coup de bélier” activée • >001: “coup de bélier” périodique (X*1 min) (2.....255)	000	000	000	000	000
	• 000: “inversion” • 001: “pas-à-pas”	001	001	001	001	001
	• 000: photocellule active en fermeture et avant chaque démarrage • 001: photocellules toujours habilitées • 002: photocellules habilitées seulement en fermeture • 003: comme 000, mais avec “ferme immédiatement” habilité • 004: comme 001, mais avec “ferme immédiatement” habilité • 005: Comme 002, mais avec “ferme immédiatement” habilité	002	002	002	002	002
		000	001	002	002	002
	• 000: “voyant portail ouvert fixe” • >001 : retard à l’extinction “lumière de courtoisie” (2sec.....255sec)	000	000	060	000	000
	• 000: arrêt en ouverture sur le point mémorisé • 001: arrêt en ouverture sur la butée	/	000	000	001	000
	• 000: “démarrage progressif ” désactivée • 001: “démarrage progressif” activée • 002: “démarrage progressif lent” activé • 003: “démarrage progressif configurable” activée (seulement pour Type 2)	001	001	001	001	001
	• 000: inversion complète sur obstacle • >000: durée de l’inversion sur obstacle (1sec.....10sec)	003	003	003	003	003
	• 000: inversion complète sur obstacle • >000: durée de l’inversion sur obstacle (1sec.....10sec)	003	003	003	003	003
	• 000: Facilitation de déblocage désactivée • >000: Facilitation de déblocage activée avec durée pareil à: (1x25ms.....20x25ms) (1x25ms.....40x25ms) (seulement pour Type 0)	000	001	003	002	000

PARAMÈTRES DE FONCTIONNEMENT	P058	SEULEMENT TYPE 00 - 01 - 03: Réglage du marge de la butée en ouverture: il règle la durée de la dernière partie de la course pendant laquelle un obstacle est interprété comme une butée en bloquant le moteur sans effectuer l'inversion. Pour les moteurs avec encodeur, la valeur programmée indique le nombre de tours du rotor, tandis que pour les moteurs sans encodeur, la valeur est exprimée en% de la course maximale. Attention: Pour les moteur sans encodeur, si P035 (durée du ralentissement en ouverture) est >10%, il force le marge de détection de la butée jusqu'à ce qu'il est pareil à la durée du ralentissement.
		SEULEMENT TYPE 02 - 04: Réglage durée de la force secondaire en fermeture: règle la durée de la dernière partie de la course en fermeture dans laquelle la force est gérée séparément avec le paramètre P039. La valeur programmée indique le nombre de tours du moteur.
	P059	SEULEMENT TYPE 00 - 01 - 03: Réglage du marge de la butée en fermeture: il règle la durée de la dernière partie de la course pendant laquelle un obstacle est interprété comme une butée en bloquant le moteur sans effectuer l'inversion. Pour les moteurs avec encodeur, la valeur programmée indique le nombre de tours du rotor, tandis que pour les moteurs sans encodeur, la valeur est exprimée en% de la course maximale. Attention: Pour les moteur sans encodeur, si P036 (durée du ralentissement en fermeture) est >10%, il force le marge de détection de la butée jusqu'à ce qu'il est pareil à la durée du ralentissement.
		SEULEMENT TYPE 02 - 04: Réglage marge de butée en fermeture: règle la durée de la dernière partie de la course en fermeture dans laquelle un éventuel obstacle est interprété comme butée, causant l'arrêt du moteur et non pas inversion sur obstacle. La valeur programmée indique le nombre de tours du moteur.
	P060	SEULEMENT TYPE 00 - 01 - 03: Réglage force moteurs à l'arrive sur la butée. Si=0, Réglage déshabilité (la valeur de force sur la butée est calculée automatiquement) - Si≠0 (moteurs avec encodeur) indique la valeur (en % de la valeur maximale) de la force programmée pour le dernier bout - Se≠0 (moteur sans encodeur), active pour le dernier bout la vitesse maxima.
		SEULEMENT TYPE 02 - 04: Réglage de la force dans la marge de butée en fermeture, sa durée est programmée avec le P059.
	P061	Non utilisé
	P062	Fonctionnement sortie électro-serrure: si=0 sortie "boost" pour alimentation électro-serrure art. 110, Si=1 sortie 24V commandée par une entrée ELOCK_IN en modalité impulsive, Si=2 sortie 24V commandée par une entrée ELOCK_IN en modalité pas-à-pas, Si=3 Sortie électrofrein pour moteurs réversibles, Si=4 sortie 24V pour alimentations électro-serrure avec un relais externe, Si=5 sortie 24V pour alimentation électro-aimants pour barrières, Si>5 sortie 24V commandée par une entrée ELOCK_IN en modalité temporisée (la valeur programmée indique le retard d'extinction en seconds).
	P063	Inversion direction de marche : si=1 inverse automatiquement les sorties ouvre/ferme des moteurs, en évitant de modifier les cabalages en cas d'installation du moto-réducteur en position inversée par rapport au standard. Attention: Si vous modifiez ce paramètre, vous devez modifier les paramètres des fins de course d'ouverture et de fermeture.
	P064	Non utilisé
	P065	Compteur manœuvres maintenance: Si=0 réinitialise le compteur et désactive la demande d'intervention, si>0 indique le nombre de manœuvres (x 500) à effectuer avant que l'armoire de commande exécute un pré-clignotement de 4 secondes additionnelles pour indiquer la nécessité d'entretien supplémentaire. Par exemple.: Si P065=050, nombre de manœuvres = 50x500=25000. Attention: Avant de définir une nouvelle valeur du compte-manœuvres de maintenance, le même doit être réinitialisé en configurant P065 = 0 et, seulement plus tard, P065 = "nouvelle valeur".
	P066	Sélection du fonctionnement sortie clignotant: Si=0 sortie clignotant intermittente; Si=1 sortie clignotant fixe (pour clignotants avec circuit intermittent intérieur).

		TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04
	1.....255 (moteurs avec encodeur) 1%.....100% (moteurs sans encodeur)	012	025	000	020	000
	0.....255					
	1.....255 (moteurs avec encodeur) 1%.....100% (moteurs sans encodeur)	012	025	025	020	025
	1.....255					
	0%tot.....100%tot	000	000	000	000	000
	0%tot.....100%tot					
		/	/	/	/	/
	• 000: "Sortie "boost" pour électro-serrure pour art.110 • 001: "Sortie impulsive 24V === max 5W • 002: "Sortie pas-à-pas 24V === max 5W • 003: "Sortie électro-frein pour moteurs réversibles • 004: "Sortie alimentation électro-serrures avec un relais externe • 005: "Sortie alimentation électro-aimants pour barrières • >005: "Sortie temporisée 24V === max 5W (6sec.....255sec)	000	000	000	005	000
	• 000: "Installation standard • 001: "Installation inversée	000	000	000	000	000
		/	/	/	/	/
	• 000: "Demande de maintenance: déshabillée • >000: "Nombre de manœuvres (x 500) pour demande de maintenance (1.....255)	000	000	000	000	000
	• 000: "sortie clignotant intermittente • 001: "sortie clignotant fixe	001	001	001	001	001

PARAMÈTRES DE FONCTIONNEMENT

P057	SAFETY 1	Fonctionnement entrée SFT: si=0 barre palpeuse toujours active, si=1 barre palpeuse active seulement en fermeture; si=2 barre palpeuse active seulement en fermeture et avant chaque démarrage; si=3 barre palpeuse active seulement en ouverture; si=4 barre palpeuse active seulement en ouverture et avant chaque démarrage; Comme pour la detection d'obstacle électronique, les valeurs d'inversions suite à l'activation des dispositifs de sécurité SFT1 et SFT2, sont sélectionnées par les paramètres P055 (Réglage durée de l'inversion sur obstacle en ouverture) et P056 (Réglage durée de l'inversion sur obstacle en fermeture)
P058	SAFETY 2	
P059	Arrêt retardé sur fin de course: le fonctionnement du moteur est arrêté 1,5 sec. après la detection du fin de course. Si pendant ce retard la butée de fermeture est détectée, le fonctionnement du moteur est arrêté immédiatement.	
P070	Réglage de la durée de la puissance maximale au démarrage Attention: si "démarrage progressif lent" activé, le réglage de la durée de la puissance au démarrage est désactivée indépendamment de la valeur dans le paramètre P070.	
P071	Autotest sécurités: si=0 sortie 24V == sans autotest; si=1 sortie 24V == pour sécurités avec autotest (désactive la sortie et vérifie l'ouverture du contact avant chaque manœuvre). Attention: pour le fonctionnement autotest, tous les dispositifs de sécurité doivent être branchés à l'alimentation stabilisée 24V_ST (33-34) et alignées avant la manœuvre d'apprentissage de la course (P003).	
P072	Activation fonction SAS (seulement pour NET_EXP): la sortie SAS est branchée sur une entrée STOP/SAS INPUT d'une deuxième centrale, et permet le fonctionnement en sas (ou porte bancaire) (inhibition de l'ouverture de la deuxième porte tandis que la première n'est pas complètement fermée). Lorsque ce paramètre est activé, lors d'un reset un RESP automatique s'exécute, pendant lequel la sortie SAS ne s'active pas. Si des fins de course sont branchés et lors d'un reset ils sont enclenchés, le RESP ne s'exécute pas. Attention: Si les deux portes sont débloquentées manuellement et déplacées de la position de fermeture, une condition d'inter-blocage se présente. Il sera donc nécessaire de refermer manuellement au moins une des deux portes.	
P073	Non utilisé	
P074	Non utilisé	
P075	Non utilisé	
P076	Non utilisé	
P077 ... P099	Paramètres de configuration dédiés à la carte d'expansion NET_EXP (pour une description détaillée des paramètres, reportez-vous à la notice d'emploi).	

		TYPE 00	TYPE 01	TYPE 02	TYPE 03	TYPE 04
	• 000: "barre palpeuse toujours activée" • 001: "barre palpeuse active seulement en fermeture" • 002: "barre palpeuse active seulement en fermeture et avant chaque démarrage" • 003: "barre palpeuse active seulement en ouverture" • 004: "barre palpeuse active seulement en ouverture et avant chaque démarrage"	000	000	000	000	001
		000	000	000	000	001
	• 000: "arrêt retardé sur fin de course désactivée" • 001: "arrêt retardé sur fin de course activée"	000	000	000	000	001
	• 000: "durée de la puissance au démarrage désactivée (durée de la puissance au démarrage au niveau minimum)" • 00X: "durée de la puissance au démarrage jusqu'à 1,5 sec (X*6ms)"	108	108	108	108	108
	• 000: "alimentation réseau (autotest sécurités désactivé)" • 001: "autotest sécurités activé"	000	000	000	000	000
	• 000: "Fonction SAS" désactivé • 001: "Fonction SAS" activé	000	000	000	000	000
		/	/	/	/	/
		/	/	/	/	/
		/	/	/	/	/
		/	/	/	/	/
		/	/	/	/	/

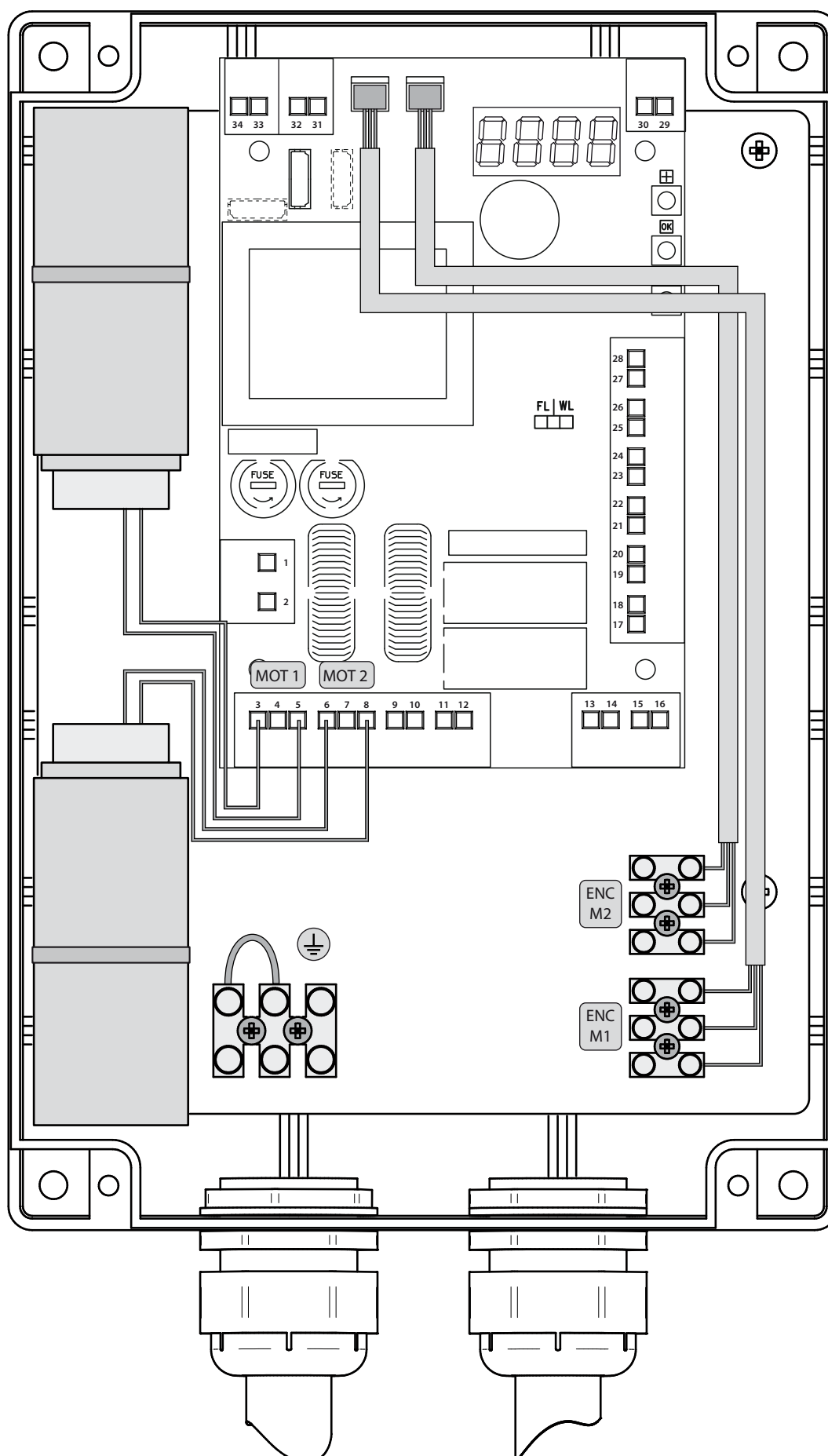


move as you like

NOTES

[illegible]

NET230N/C





move as you like

DEA SYSTEM S.p.A.

Via Della Tecnica, 6 - 36013 PIOVENE ROCCHETTE (VI) - ITALY

tel: +39 0445 550789 - **fax:** +39 0445 550265

Internet: <http://www.deasystem.com> - **E-mail:** deasystem@deasystem.com